

Matrizen und lineare Abbildungen

DEFINITION

Sei K ein Körper, $m, n \in \mathbb{N}$. Weiter bezeichne $\mathfrak{M}_K(m, n)$ die Menge der $m \times n$ -Matrizen $(a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq m \\ 1 \leq j \leq n}}$ mit $a_{ij} \in K$.

Wir definieren auf $\mathfrak{M}_K(m, n)$ eine Addition, eine skalare Multiplikation und ein Nullelement:

$$\begin{aligned} A + B &:= (a_{ij} + b_{ij}), \\ \lambda A &:= (\lambda a_{ij}), \\ 0 &:= (0). \end{aligned}$$

Zu $A = (a_{ij})$ setzen wir $A^T := (a_{ji})$. Dann heißt A^T die zu A *transponierte* Matrix.

LEMMA

Die $m \times n$ -Matrizen bilden einen K -Vektorraum. Dieser ist isomorph zum K^{mn} .

Insbesondere gilt: $\dim_K \mathfrak{M}_K(m, n) = mn$.

BEWEIS

Rechne Vektorraumaxiome nach und zeige, dass $f : \begin{matrix} \mathfrak{M}_K(m, n) & \rightarrow & K^{mn} \\ (a_{ij}) & \mapsto & (a_{11}, \dots, a_{1n}, \dots, \dots, a_{m1}, \dots, a_{mn}) \end{matrix}$ einen Isomorphismus zwischen $\mathfrak{M}_K(m, n)$ und K^{mn} definiert.

DEFINITION

Zu $A \in \mathfrak{M}_K(m, n)$ und $B \in \mathfrak{M}_K(n, r)$ definieren wir ein *Matrixprodukt*:

$$(a_{ij})_{\substack{1 \leq j \leq n \\ 1 \leq i \leq m}} \cdot (b_{ij})_{\substack{1 \leq j \leq r \\ 1 \leq i \leq n}} := (c_{ij})_{\substack{1 \leq j \leq r \\ 1 \leq i \leq m}} \text{ mit } c_{ij} := \sum_{k=1}^n a_{ik} \cdot b_{kj}$$

KONVENTION

- (1) Wir bezeichnen ab jetzt zu $(a_{ij}) \in \mathfrak{M}_K(m, n)$ mit $A_i := (a_{i1}, \dots, a_{in})$ die i -te Zeile der Matrix und $A^{(j)}$ die j -te Spalte.
- (2) Bezeichne $\langle \cdot, \cdot \rangle$ das kanonische Skalarprodukt des K^n . Dann gilt $c_{ij} = \langle A_i, B^{(j)} \rangle$.
- (3) Ab jetzt fassen wir die Elemente des K^n als Spalten auf.

DEFINITION

Sei $A \in \mathfrak{M}_K(m, n)$. Dann heißt $L_m^n(A) : \begin{matrix} K^n \rightarrow K^m \\ x \mapsto Ax \end{matrix}$ mit

$$x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \mapsto Ax = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11}x_1 + \cdots + a_{1n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \cdots + a_{mn}x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} A_1 x \\ \vdots \\ A_m x \end{pmatrix}$$

eine *lineare Abbildung*.

BEMERKUNG

- (1) Anwenden von $L_m^n(A)$ auf einen Vektor x entspricht also der Multiplikation mit A von rechts.
- (2) Speziell: $L_m^n(A)(e^{(i)}) = Ae^{(i)}$ ist gerade die i -te Spalte $A^{(i)}$ von A .

SATZ

$L_m^n : \mathfrak{M}_K(m, n) \xrightarrow{A} \text{Hom}_K(K^n, K^m) \xrightarrow{L_m^n(A)}$ ist ein K -Vektorraum-Isomorphismus.

BEWEIS

(1) L_m^n ist surjektiv:

Sei $f : K^n \rightarrow K^m$ eine K -lineare Abbildung. Dann ist f eindeutig bestimmt durch

$$f(e^{(i)}) = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \dots \\ a_{mi} \end{pmatrix}.$$

Setze $A := (a_{ij}) \in \mathfrak{M}_K(m, n)$, dann

$$L_m^n(A)(e^{(i)}) = Ae^{(i)} = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \dots \\ a_{mi} \end{pmatrix} = f(e^{(i)}),$$

also $L_m^n(A) = f$.

(2) L_m^n ist K -linear:

Seien $A, B \in \mathfrak{M}_K(m, n)$. Dann gilt:

$$L_m^n(A+B)(e^{(i)}) = (A+B)e^{(i)} = \begin{pmatrix} a_{1i} + b_{1i} \\ \dots \\ a_{mi} + b_{mi} \end{pmatrix} = Ae^{(i)} + Be^{(i)} = L_m^n(A)(e^{(i)}) + L_m^n(B)(e^{(i)}),$$

also $L_m^n(A+B) = L_m^n(A) + L_m^n(B)$. Außerdem

$$L_m^n(\alpha A)(e^{(i)}) = (\alpha A)e^{(i)} = \begin{pmatrix} \alpha a_{1i} \\ \dots \\ \alpha a_{mi} \end{pmatrix} = \alpha Ae^{(i)} = \alpha L_m^n(A)(e^{(i)}),$$

also $L_m^n(\alpha A) = \alpha L_m^n(A)$.

(3) L_m^n ist injektiv:

Gelte $Ax = 0$ für alle $x \in K^n$, dann $A = 0$, denn gäbe es ein $a_{ij} \neq 0$, dann steht im i -ten Eintrag des Vektors $Ae^{(j)}$ gerade a_{ij} , also $Ae^{(j)} \neq 0$.

BEMERKUNG

Die Abbildung $(L_m^n)^{-1} : \text{Hom}(K^n, K^m) \rightarrow \mathfrak{M}_K(m, n)$
 $f \mapsto (f(e^{(1)}), \dots, f(e^{(n)}))$ ist K -linear.

BEHAUPTUNG

Seien $A \in \mathfrak{M}_K(m, n)$, $B \in \mathfrak{M}_K(n, r)$. Dann gilt:

$$L_m^n(A) \circ L_n^r(B) = L_m^r(AB).$$

BEWEIS

Nach der Definition des Matrixproduktes ist $AB \in \mathfrak{M}_K(m, r)$. Weiter gilt:

$$L(B)e^{(i)} = \begin{pmatrix} b_{1i} \\ \dots \\ b_{mi} \end{pmatrix} = B^i; \quad L(A)B^i = AB^i = \begin{pmatrix} A_1B^i \\ \dots \\ A_mB^i \end{pmatrix} = (AB)^i = (AB)e^{(i)},$$

also $(L(A) \circ L(B))e^{(i)} = L(AB)e^{(i)}$.

BEMERKUNG

Seien V, W zwei K -Vektorräume, $\dim V = n$, $\dim W = m$, $f : V \rightarrow W$ eine K -lineare Abbildung. Weiter seien $\mathfrak{V} = (v_1, \dots, v_n)$ eine Basis von V und $\mathfrak{W} = (w_1, \dots, w_m)$ eine Basis von W mit den zugehörigen kanonischen Isomorphismen $\Psi_{\mathfrak{V}} : V \rightarrow K^n$ und $\Psi_{\mathfrak{W}} : W \rightarrow K^m$. Dann kommutiert das Diagramm

$$\begin{array}{ccccc}
v_i & \mathfrak{B} & V & \xrightarrow{f} & W & \mathfrak{B} & w_j \\
\downarrow \Psi_{\mathfrak{B}} & & \downarrow & & \downarrow \Psi_{\mathfrak{B}} & & \downarrow \\
e^{(i)} & \mathfrak{E}_n & K^n & \xrightarrow{L(A)} & K^m & \mathfrak{E}_m & e^{(j)}
\end{array}$$

d.h. $L(A) = \Psi_{\mathfrak{B}} \circ f \circ \Psi_{\mathfrak{B}}^{-1} \in \text{Hom}(K^n, K^m)$ mit $A := M_{\mathfrak{B}}^{\mathfrak{B}}(f)$.

Die Matrix erhält man so:

$$e^{(i)} \xrightarrow{\Psi_{\mathfrak{B}}^{-1}} v_i \xrightarrow{f} f(v_i) = a_{1i}w_1 + \dots + a_{mi}w_m \xrightarrow{\Psi_{\mathfrak{B}}} a_{1i}e^{(1)} + \dots + a_{mi}e^{(m)} = \begin{pmatrix} a_{1i} \\ \dots \\ a_{mi} \end{pmatrix} = A^{(i)}, \text{ die } i\text{-te Spalte von } A.$$

BEISPIEL

Gegeben seien die \mathbb{R} -Vektorräume $V = \mathbb{R}^2$ und $W = \mathbb{R}^3$ mit Basen

$$\mathfrak{B} = \left(\begin{pmatrix} 2 \\ 3 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \end{pmatrix} \right) \text{ und } \mathfrak{B} = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

sowie eine lineare Abbildung

$$\Psi: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} x+3y \\ y-3x \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Gesucht ist die zugehörige Darstellungsmatrix $A := M_{\mathfrak{B}}^{\mathfrak{B}}(\Psi)$.

Nach obigem Diagramm ist

$$L_m^n(A) = \Psi_{\mathfrak{B}} \circ \Psi \circ \Psi_{\mathfrak{B}}^{-1}.$$

Wir bezeichnen mit $\text{Mat} := (L_m^n)^{-1}$ diejenige Abbildung, die jedem Homomorphismus die zugehörige Darstellungsmatrix bzgl. der kanonischen Basen zuordnet. Dann gilt:

$$A = \text{Mat}(\Psi_{\mathfrak{B}} \circ \Psi \circ \Psi_{\mathfrak{B}}^{-1}) = \text{Mat}(\Psi_{\mathfrak{B}})\text{Mat}(\Psi)\text{Mat}(\Psi_{\mathfrak{B}}^{-1}).$$

Berechnen wir also diese Matrizen:

$$\text{Mat}(\Psi_{\mathfrak{B}}^{-1}) = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 3 \end{pmatrix}, \quad \text{Mat}(\Psi_{\mathfrak{B}}^{-1}) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \text{Mat}(\Psi_{\mathfrak{B}}) = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}, \quad \text{Mat}(\Psi) = \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -3 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Unsere Darstellungsmatrix ist dann

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 3 \\ -3 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -3 & 1 \\ -2 & 4 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 & 6 \\ -3 & -6 \\ 8 & 6 \end{pmatrix}.$$

ZWEIFACHE ANWENDUNG

Sei V_i ein K -Vektorraum der Dimension n_i mit Basis \mathfrak{B}_i , $i = 1, 2, 3$. Dann kommutiert

$$\begin{array}{ccccc}
V_1 & \xrightarrow{f} & V_2 & \xrightarrow{g} & V_3 \\
\downarrow \Psi_{\mathfrak{B}_1} & & \downarrow \Psi_{\mathfrak{B}_2} & & \downarrow \Psi_{\mathfrak{B}_3} \\
K^{n_1} & \xrightarrow{L(B)} & K^{n_2} & \xrightarrow{L(A)} & K^{n_3}
\end{array}$$

Also $f \circ g: V_1 \rightarrow V_3$ und $L(A) \circ L(B) = L(AB) = (\Psi_{\mathfrak{B}_3} \circ f \circ \Psi_{\mathfrak{B}_2}^{-1}) \circ (\Psi_{\mathfrak{B}_2} \circ g \circ \Psi_{\mathfrak{B}_1}^{-1}) = \Psi_{\mathfrak{B}_3} \circ (f \circ g) \circ \Psi_{\mathfrak{B}_1}^{-1}$
bzw. $AB = M_{\mathfrak{B}_3}^{\mathfrak{B}_1}(f \circ g)$.

BEMERKUNG

Nach Definition gilt für $\Psi \in \text{Hom}(V, W)$ stets $\text{Mat}(\Psi) = M_{\mathfrak{E}_m}^{\mathfrak{E}_n}(\Psi)$.

BEMERKUNG

Wir betrachten jetzt allgemeine, endlich dimensionale K -Vektorräume V, W , d.h. $V, W \notin \{K^n \mid n \in \mathbb{N}\}$. Zwischen diesen lassen sich lineare Abbildungen im Allgemeinen nicht als Matrizen darstellen; da ein endlich dimensionaler K -Vektorraum aber stets isomorph zu einem K^n ist, können wir alle Rechnungen trotzdem mit Matrizen durchführen.

BEISPIEL

Betrachte $V = W = \mathbb{R}_d[X]$, den Unterraum $\{p \in \mathbb{R}[X] \mid \deg(p) \leq d\}$ von $\mathbb{R}[X]$. $\mathbb{R}_d[X]$ hat Dimension $d + 1$; wir staten ihn mit der Basis $\mathfrak{B} := (1, X, X^2, \dots, X^d)$ aus.

Die *formale Derivation* $\Psi : \mathbb{R}_d[X] \rightarrow \mathbb{R}_d[X]$, $\sum_{i=0}^d a_i T^i \mapsto \sum_{i=1}^d i a_i X^{i-1}$ (die der Ableitung der zugehörigen Polynomfunktion entspricht) ist ein \mathbb{R} -Vektorraumhomomorphismus auf $\mathbb{R}[X]$, festgelegt durch die Werte auf der Basis: $\Psi(1) = 0$, $\Psi(X^i) = iX^{i-1}$.

Betrachten wir wieder das Diagramm

$$\begin{array}{ccccc} \mathfrak{B} & \mathbb{R}_d[X] & \xrightarrow{\Psi} & \mathbb{R}_d[X] & \mathfrak{B} \\ \Psi_{\mathfrak{B}} & \downarrow & & \downarrow & \Psi_{\mathfrak{B}} \\ \mathfrak{E}_{d+1} & \mathbb{R}^{d+1} & \xrightarrow{L(A)} & \mathbb{R}^{d+1} & \mathfrak{E}_{d+1} \end{array}$$

Klar: $\Psi_{\mathfrak{B}} : (1, X, X^2, \dots, X^d) \mapsto (e^{(1)}, e^{(2)}, e^{(3)}, \dots, e^{(d+1)})$, d.h. $\Psi_{\mathfrak{B}}(X^i) = e^{(i+1)}$ ($i = 0, \dots, d$), und für $i \neq 1$ gilt:

$$\begin{aligned} L(A)(e^{(i)}) &= (\Psi_{\mathfrak{B}} \circ \Psi \circ \Psi_{\mathfrak{B}}^{-1})(e^{(i)}) \\ &= (\Psi_{\mathfrak{B}} \circ \Psi)(X^{i-1}) \\ &= \Psi_{\mathfrak{B}}((i-1)X^{i-2}) \\ &= (i-1)\Psi_{\mathfrak{B}}(X^{i-2}) \\ &= (i-1)e^{(i-1)} \end{aligned}$$

sowie im Fall $i = 1$

$$L(A)(e^{(1)}) = (\Psi_{\mathfrak{B}} \circ \Psi \circ \Psi_{\mathfrak{B}}^{-1})(e^{(1)}) = (\Psi_{\mathfrak{B}} \circ \Psi)(1) = \Psi_{\mathfrak{B}}(0) = 0.$$

Die Darstellungsmatrix A hat dann die Gestalt

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 2 & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & 0 & d \\ 0 & 0 & \cdots & 0 & 0 \end{pmatrix}$$