

1.5 Teilräume von $H^1(\Omega)$

Satz 1.5 Sei (T, Π) eine Trapezgliederung mit Funktionsraum \mathcal{F} , wobei $\mathcal{F} \subset C^1(\overline{T})$.
 Dann gilt $V(T, \Pi) \cap C^0(\Omega) \subset H^1(\Omega)$. Für $u = \sum_{j=1}^M F_j u_j \in C^0(\Omega)$ $u_j \in \mathcal{F}$.
 Ist $\partial u = \sum_{j=1}^M F_j \partial u_j$ die schwache Ableitung.

Beweis: Setze $w = \sum_{j=1}^M F_j \partial u_j$. Offensichtlich $u, w \in L^2(\Omega)$ damit $u, w \in L^2(\Omega)$

Sei $\phi \in C_0^\infty(\Omega)$. Folge $\langle u, \partial \phi \rangle = - \langle w, \phi \rangle$

$$\langle u, \partial \phi \rangle = \sum_k \int_{T_k} u_k \partial_x \phi \, dx = \sum_k \int_{T_k} \partial_x (u_k \phi) - (\partial_x u_k) \phi \, dx$$

$$= \sum_k \int_{\partial T_k} u_k \phi n_x^{(k)} \, dx = \langle w, \phi \rangle$$

$$= \sum_k \int_{\partial T_k \cap \text{supp } \phi} u_k \phi n_x^{(k)} \, dx = \langle w, \phi \rangle$$

Es gilt $\partial T_k \cap \text{supp } \phi = \partial T_k \cap \bigcup_{l \neq k} U_l \cap \text{supp } \phi$

Sei $x \in \partial T_k$ aber $x \notin A = \bigcup_{l \neq k} U_l$

Da A abgeschlossen gilt es $\delta > 0$ mit $B_\delta(x) \subset A^c$

Sei $\epsilon > 0$, Setze $\epsilon = \min(\epsilon, \delta)$. Da $x \in \partial T_k$ gilt es $\forall y, z \in B_\epsilon(x)$ mit $z \in T_k, y \in T_k^c$

D.h. es gibt $y, z \in B_\epsilon(x)$ mit $y \in (U_l^c)^c \subset \Omega^c$ und $z \in T_k \subset (U_l^c)^0 = \Omega$

Damit $x \in \partial \Omega$, also $\partial T_k \cap A^c \subset \partial \Omega$.

Stütze beach $\partial T_k \cap \text{supp } \phi = \partial T_k \cap \text{supp } (\chi_A \nu_A^s) = \partial T_k \cap \text{supp } \phi \cap A \cup \underbrace{\partial T_k \cap A^c}_{\text{Dort } \phi=0} \cap \underbrace{\text{supp } \phi}_{\subset \Omega} = \partial T_k \cap A^c \cap \Omega$

Es gilt $\partial T_k \cap \bigcup_{l \neq k} U_l = \partial T_k \cap \bigcup_{l \neq k} U_l \cap \text{supp } \phi$

Es gilt wegen $\partial T_l \subset T_l$; Sei $x \in \partial T_k \cap \bigcup_{l \neq k} U_l$ dann $x \in \partial T_k \cap T_j$ $j \neq k$
 Auch $x \in T_j$ dann gilt es $\exists \delta > 0$ mit $B_\delta(x) \subset T_j$ wegen $B_\delta(x) \cap T_k \neq \emptyset$
 ist dann $T_k \cap T_j \neq \emptyset$ Also $x \in \partial T_k \cap \partial T_j$

Damit: $\sum_k \int \underbrace{u \phi}_{\partial T_k \cap \text{supp } \phi} \eta_k^{(n)} dx = \sum_k \sum_{l \neq k} \int \underbrace{u \phi}_{\partial T_l \cap \text{supp } \phi} \eta_k^{(n)} dx = \sum_{k < l} \left(\int \underbrace{u \phi}_{\partial T_l \cap \text{supp } \phi} \eta_k^{(n)} dx + \int \underbrace{u \phi}_{\partial T_k \cap \text{supp } \phi} \eta_l^{(n)} dx \right) = 0$

Wz

gearbeitet wird also mit

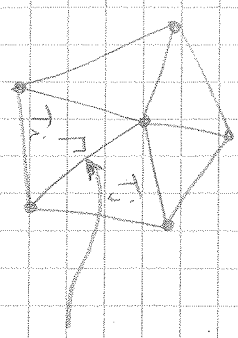
$$V(\Pi, \Pi) \cap C^0(\Omega, K)$$

oder $V(T, \Pi) \cap C^k(\Omega, K)$ für ein $k \geq 0$

oder $V(\Gamma, \Pi) \cap C^0(\Omega, K) \cap \{f \in \mathcal{F}(\Omega, K) \mid f|_{\Omega^c} = 0\}$

etc.

Teilräume werden beschrieben durch lineare Nebenbedingungen ... Beispiel:



$$f \in V(T, \Pi) \cap C^0(\Omega, K)$$

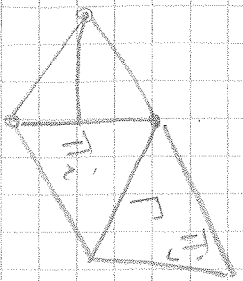
f springt nicht auf T^* , d.h. für jedes $\bar{x} \in T^*$ ist

$$\delta_{x_i}(f) := \lim_{\substack{x \rightarrow \bar{x} \\ x \in T_i}} f(x) = \lim_{\substack{x \rightarrow \bar{x} \\ x \in T_j}} f(x) = \delta_{\bar{x}, j}(f)$$

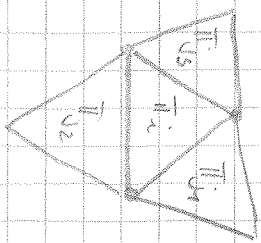
Stetigkeits-Nebenbedingungen: $\delta_{x_i} - \delta_{x_j} = 0 \quad \bar{x} \in T_i \cap T_j \quad i \neq j$

offensichtlich über Bestimmtheits System (mehr als drei $V(T, \Pi)$ Bedin. sind gar)

d.h. Stetigkeit nur mit speziellen Funktionen systemen erreichbar



1) Funktionenräume müssen zueinander passen!
 $\Pi_1 \cap \Pi_2 \cap \Pi_3 \neq \{0\}$ sonst keine Stetigkeit auf Γ nicht hergestellt werden

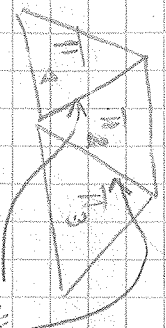


2) $\dim \Pi_{12} \neq \dim \Pi_{13}$ darf nicht zu groß sein,
 sonst wird Stetigkeit auf allen Kanten unmöglich

günstig in diesem Sinne sind Polygone bei Triangulierungen ohne hängende Knoten:

nD -Polynome vom Grad ≤ 3 entsprechen auf nD -offenen Unterraum
 sind nD Polynome vom Grad ≤ 3 in Unterraum-Koordinaten \rightarrow (1), (2) erfüllt

Beispiel:

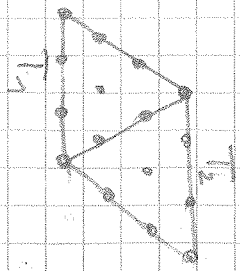


Π_1, Π_2, Π_3 : Polynome vom Grad ≤ 3
 $\dim \text{Span}\{1, x, y, x^2, xy, y^2, x^3, x^2y, xy^2, y^3\} = 10$
 $\rightarrow \dim \text{VCT}(\Pi) = 30$
 Übereinstimmung an 4 Punkten genügt für Übereinstimmung
 auf separaten Kanten $\rightarrow \dim \text{V}(\Gamma, \Pi) \cap C^0(\Omega) = 22$

zur Formulierung von Unterräumen nutzt "Fischer'sche Grade"

d.h. linear unabhängige Funktionale wie z.B. δ_{x_i} oder allgemeiner $\delta_{x_i}^n$

mit $\delta_{x_i}^n(u) = \lim_{x \rightarrow x_i} \frac{d^n u(x)}{dx^n}$



z.B. Π_1, Π_2 : Polynome vom Grad ≤ 3
 eindeutig festgelegt durch Funktionswerte an 10 Punkten

Stetigkeitsbedingung:

$\delta_{x_1} - \delta_{x_2} = 0$ für markierte Punkte $\bar{x} \in T_1 \cap T_2$

Unterraum $U = V(T_1) \cap C(\bar{\Omega})$ beschrieben durch 4 Restriktionen

z.B. N_6 verbleibende Freiheitsgrade N_1, \dots, N_6

Wähle duale Basis $\psi_j \in U$ d.h. $N_i(\psi_j) = \delta_{ij}$ $i=1, \dots, 6$

↙ stetig, stückweise pol ≤ 3
 ↘ an einem markierten Punkt = 1
 an allen anderen markierten Punkten = 0

Beispiel $P_T - FEH$

$$T_{ref} = \text{Simplex}(d)$$

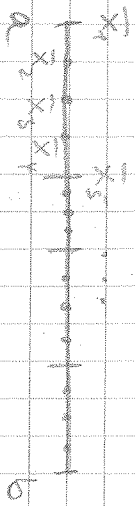
$$T_{ref} = P_T(d) = \{ p : T_{ref} \rightarrow \mathbb{R} \mid p(x) = \sum_{|x| \leq t} c_x x^x \quad c_x \in \mathbb{K} \} \quad \dim P_T(d) = \binom{t+d}{d}$$

$$d=1 \quad T_{ref} = [0, 1]$$

"Element freier grade" $\mathcal{D}_{x_{ref}}^{ref}$ mit $0 = \bar{x}_0^{ref} < \bar{x}_1^{ref} < \dots < \bar{x}_{t+1}^{ref} < \bar{x}_t^{ref} = 1$

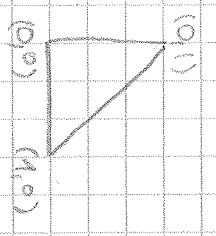
duale Basis: Lagrange - Grundfunktionen $q_k^{ref} \quad k=0, \dots, t$

Freier grade in $(T, \Pi) \cap C^0(\Omega) : \delta_{\bar{x}_k}^{ref}$ mit $\bar{x}_k \in \{ \bar{x}_j(x_{ref}^t) \mid j=1, \dots, t \}$



duale Basis q_j erfüllt: $q_j|_{T_k} = q_k^{ref} \circ T_k^{-1} \Big|_{T_k}$ falls $\bar{x}_j = \bar{x}_k(x_{ref}^t)$

$d = 2$ $T_{eq} =$

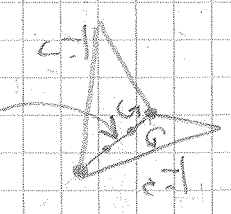
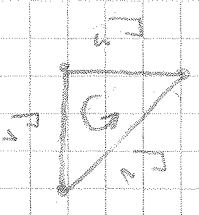


Elementfreiheitsgrade $d_{x,y}$

- Eckpunkte
- $t+1$ Punkte pro Kante insgesamt
- Anzahl Freiheitsgrade

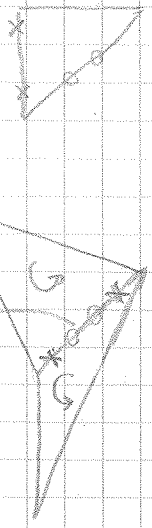
$$\left. \begin{aligned} & \frac{(t+2)(t+1)}{2} - 3t = \frac{(t-1)(t+2)}{2} \\ & 3 + 3(t+1-2) = 3t \end{aligned} \right\}$$

aufserdem: Kantenfreiheitsgrade müssen genau so gelegt werden



Symmetrie lässt Kräfte Nullpunkt

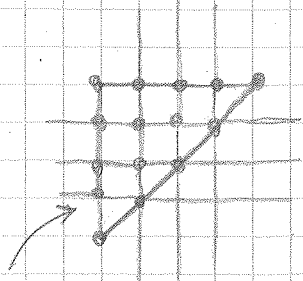
$P = F_2(t_1) = F_3(t_1)$



gleiche relative Knotendichte auf allen Kanten

$$\Gamma = F_k(\Gamma_1) = F_j(\Gamma_2)$$

eine Höchstzahl: äquidistante Zerlegung entlang Kanten ($\hat{=}$ Schnitt mit kartesischem Gitter)



$$x_{ij}^{\text{ref}} = \frac{1}{t}(x_{ij}) \quad 0 \leq i, j \leq t$$

ausgetauscht

$$\frac{(t+2)(t+1)}{2} \text{ Punkte}$$

$t+1$ pro Kante

gleiche, symmetrische Verteilung

Lemma 1. Die Elementfunktionsgrade $\delta_{x_{ij}^{\text{ref}}}$ $0 \leq i, j \leq t$

bestimmen eine Basis von $P_t(z)$, $t \geq 1$.

Beweis: Induktion über t es genügt br. Unabhängigkeit zu zeigen

$$t=1: \sum_{0 \leq i, j \leq 1} \alpha_{ij} \delta_{x_{ij}^{\text{ref}}} = 0 \quad \text{ausgewendet auf}$$

$$P_1(x) = x_1 + x_2 - 1 \quad \rightarrow \quad h_1 = 0$$

$$P_2(x) = x_1 \quad \rightarrow \quad h_2 = 0$$

$$P_3(x) = x_2 \quad \rightarrow \quad h_3 = 0$$

t-2, Bei richtig für t-1

Ann $\sum_{i,j=1}^t x_{ij} \delta_{x_{ij}} = 0$

duale Basis zu S_{min} mit $S_{min} = \frac{1}{t-1} (m, n)$

$0 \leq wt+n \leq t-1$

Wende an auf $M_{min}(x) = (x_1 + x_2 - 1) \cdot \frac{1}{m+n} \left(\frac{t}{t-1} x \right)$

in $\mathbb{R}^{t-1}(2)$

nachrechnen: $x_{min} = 0 \quad 0 \leq wt+n \leq t-1$

(weil $m_{min}(\bar{x}_{ij}^{opt}) = 0$ wenn $i \neq m$ oder $j \neq n$)

bleibt noch $\sum_{i,j=1}^t x_{ij} \delta_{x_{ij}} = 0$

Wende an auf $M_m(x) = L_m(x_1)$

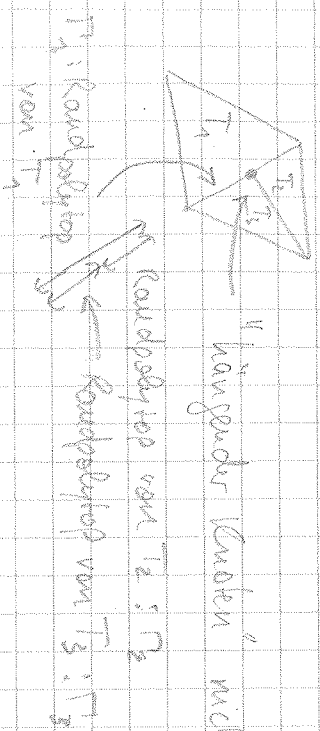
duale Basis zu $\delta_{x_{ij}} \quad 0 \leq i \leq t$ in $\mathbb{P}_1(t)$

(d.h. Lagrange-Grundpolynome)

nachrechnen: $x_{min} = 0 \quad wt+n = t$



Das Bsp kann man sehen die Elementfreiheitsgrade funktionieren davon, wenn die Topologierzeugung zulässig ist, dh wenn die Randpolytope entweder disjunkt oder überlappend sind



"häuslicher Knoten" nicht zulässig

$$\Gamma_1 \cap \Gamma_2 \neq \emptyset \text{ aber } \Gamma_1 \neq \Gamma_2$$

$$\Gamma_1 \cap \Gamma_2 = \emptyset \text{ aber } \Gamma_1 \neq \Gamma_2$$

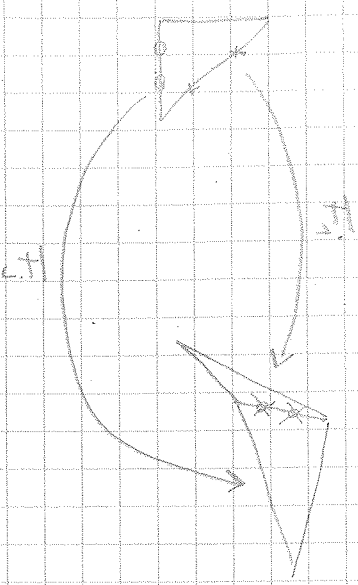
Es ist $\Gamma \in \Omega$ ein Randpolytop von T_i und T_j ,

dann fallen Knoten der Elementfreiheitsgrade nach Kauskalkulation zusammen, dh

Freiheitsgrade in $V(\Gamma, \Pi) \cap C^0(S_2)$

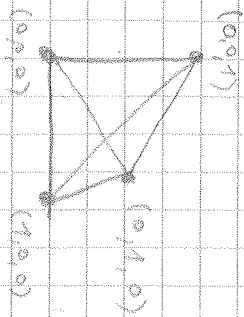
$$\delta_{x_k} \text{ mit } x_k \in \{F_k(x_{1:n}^T) \mid 0 \leq x_i \leq 1, k=1, \dots, M\}$$

$$\text{wird } \varphi_m|_{\Gamma_k} = \varphi_m^T \circ \tau_k^{-1} \Big|_{\Gamma_k} \text{ falls } x_m = F_k(x_{1:n}^T)$$



$$d=3$$

$$T_3 =$$



Elementzahlgrade:

- Eckpunkte pro Kante insgesamt
- $(t+1)$ pro Fläche insgesamt
- innere Flächengrade

$$\frac{(t+3)(t+2)(t+1)}{6}$$

$$= 2(t^2+1)$$

$$= \frac{(t-1)(t-2)(t-3)}{6}$$

$$4 + 6(t-1) + 4 \frac{(t-1)(t-2)}{2}$$

$$= 2(t^2+1)$$

Ecken

innere Kanten

nachweisige Symmetrien auf Flächen (analog zu 2D) werden erfüllt, wenn

$$\sum_{ijk} x_{ijk} = \frac{1}{t} (n_i, n_j, n_k) \quad 0 \leq i+j+k \leq t$$

Lemma 1.7 Die Elementzahlgrade falls $t \geq 1$.

δ_{ijk} $0 \leq i+j+k \leq t$ bilden Basis von $P_t(3)$

Beweis: Idee analog zu Lemma 1.5

□