

3.5 Konvergenz der FEH-Lösung

Sei zunächst a symmetrisch und LH-Bedingungen erfüllt

Dann ist $a: V \times V \rightarrow \mathbb{R}$ ein SP auf V , wir schreiben $\langle u, v \rangle_a := a(u, v)$

LSG u von (w) : $\langle u, v \rangle_a = b(v)$ für alle $v \in V$

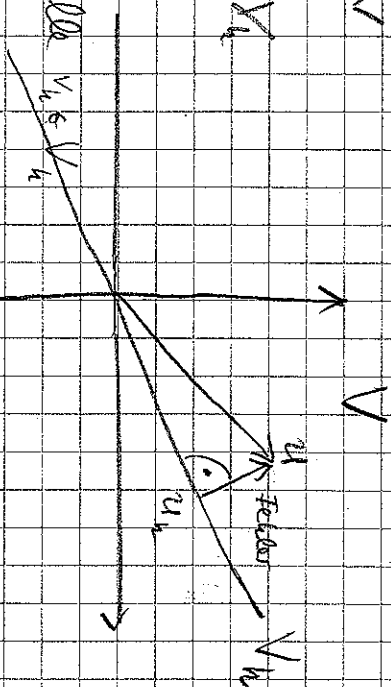
LSG u_h von (w_h) : $\langle u_h, v_h \rangle_a = b(v_h)$ für alle $v_h \in V_h$

}

$$\langle u - u_h, v_h \rangle_a = b(v_h) - b(v_h) = 0 \text{ für alle } v_h \in V_h$$

$e_h = u - u_h \in V_h^\perp$ "galtrein-Orthogonalität"

(Fehler steht senkrecht auf V_h)
 u_h ist Projektion von u in V_h



wird $\|u - u_h\|_a \leq \|u - w_h\|_a$ für alle $w_h \in V_h$

Projektion ist Bestapproximation

bzw $\|e_h\|_a = \min_{w_h \in V_h} \|u - w_h\|_a =: \text{dist}_a(u, V_h)$

Abschätzung oben Typs gilt allg. wenn: /

Satz 3.7 (Cea Lemma)

Für das Problem (W) seien die Voraussetzungen des Satzes von lex. Stabilität erfüllt und seien u, u_h die Lösungen von (W), (u_h) . Dann gilt es eine Konstante K so dass

$$\|u - u_h\|_V \leq K \text{dist}_V(u, V_h)$$

Beweis:

Wegen

$$a(u, v_h) = b(v_h)$$

$$a(u_h, v_h) = b(v_h)$$

$$v_h \in V_h$$

$$\hookrightarrow a(u - u_h, v_h) = 0$$

Bedingung "Orthogonalität" (GO)

Sei $w \in V_h$

Korrigiert

$$c \|u - u_h\|_V^2 \leq a(u - u_h, u - u_h) = a(u - u_h, u - w) + \underbrace{a(u - u_h, w - u_h)}_{(GO) = 0}$$

$w \in V_h$

$$\leq C \|u - u_h\|_V \|u - w\|_V$$

Stetigkeit

$$\hookrightarrow \|u - u_h\|_V \leq \frac{C}{c} \|u - w\|_V$$

für alle $w \in V_h$

also

$$\|u - u_h\|_V \leq K \text{dist}_V(u, V_h) \quad \square$$

Bedingung $a(\cdot, \cdot)$ kein SP-Bewertungsskalarprodukt

Ist $(V_{h_n})_{n \in \mathbb{N}}$ Sequenz von FEH-Räumen mit der Eigenschaft

$$\forall p \in V : \lim_{h \rightarrow 0} \text{dist}(p, V_{h_n}) = 0$$

dann konvergiert die Lösung von (W_{h_n}) gegen die Lösung von (W)

dann $\lim_{h \rightarrow 0} \|e_{h_n}\|_V = \lim_{h \rightarrow 0} \text{dist}_V(u, V_{h_n}) = 0$

Sieht sogar $\text{dist}_V(u, V_{h_n}) \leq C h_n^p$

dann ist Konvergenz von Ordnung p : $\|e_{h_n}\|_V \leq K h_n^p$

Konvergenzfrage wird zur reinen Approximationsfrage:

wie gut lässt sich $u \in V$ durch Elemente von V_{h_n} approximieren?

Ein Approximationsresultat für Polynome in der Polarkoordinaten

Lemma 3.8. Sei $u \in C^\infty([0, 1])$, $t \geq 1$, $0 = \sigma_0 < \sigma_1 < \dots < \sigma_t = 1$

und $P[u] \in \mathcal{P}_t$ das eindeutige Lagrange Interpolationspolynom zu $(\sigma_i, u(\sigma_i))$ $i=0, \dots, t$. Dann gilt für jedes $m \leq t$

$$\|u - P[u]\|_{H^m} \leq \|u\|_{H^{t+1}} \quad \text{und} \quad \|u - P[u]\|_{H^m} \leq (m+1) \|u\|_{L^{t+m}}$$

Wobei $\|u\|_{H^k} = \|u^{(k)}\|_{L^2}$ und $\|u\|_{H^k} = \sqrt{\sum_{j \leq k} \|u^{(j)}\|_{L^2}^2}$

Beweis: $\Delta := u - P[u]$ hat $t+1$ Nullstellen

Δ' hat t Nullstellen (Rolle)

\vdots
 $\Delta^{(t)}$ hat 1 Nullstelle (Rolle)

$$\Delta^{(t+1)} = u^{(t+1)}$$

Sei ξ_j Nullstelle von $\Delta^{(j)}$ für $j \leq t$

Hauptsatz : $\Delta^{(t)}(x) = \int_{\xi_t}^x \Delta^{(t+1)}(s) ds$ also $|\Delta^{(t)}(x)| \leq \int_0^1 |u^{(t+1)}(s)| ds \leq \|u\|_{H^{t+1}}$ CS

Hauptsatz $\Delta^{(t-1)}(x) = \int_{\xi_{t-1}}^x \Delta^{(t)}(s) ds$ also $|\Delta^{(t-1)}(x)| \leq \|u\|_{H^{t+1}}$

⋮

also $\|\Delta^{(j)}\|_{L^2} \leq \|u\|_{H^{t+1}}$ $0 \leq j \leq t$

also $\|\Delta\|_{H^m}^2 = \sum_{j=0}^m \|\Delta^{(j)}\|_{L^2}^2 \leq (m+1) \|u\|_{H^{t+1}}^2$ □

Ein Approximationsresultat für unseren Modellfall:

Lemma 3.9: Sei $u \in C^\infty([0,1])$ und V_n sei konstruiert mit P_t -Elementen

Wie im Abschnitt 3.3 für $t \geq 1$. Ist $u(0) = 0$ dann gilt

$$\text{dst}_V(u, V_n) \leq \sqrt{2} h^t |u|_{H^{t+1}}$$

Beweis: Wir setzen $I_n[u] := \sum_{i=0}^{M_t} u(s_i) \varphi_i \in V_n$ "Interpolationsoperator"
 $\varphi_i = S^{-1}(e_i)$ (siehe 3.3)

$$\|u - I_n[u]\|_V^2 = \sum_{k=1}^M \|u - I_n(u)\|_{H^1(T_k)}^2$$

Transformation von T_k auf Referenzintervall $[0,1]$ durch

$$F(Y) = X^{k-1} + hY$$

$$\hat{u} := u \circ F$$

$$\text{denn } \hat{u}' = h u' \circ F$$

$$\text{allgemein } \hat{u}^{(j)} = h^j u^{(j)} \circ F$$

Für den Interpolationsoperator gilt:

$$\int_{H^1} [u] \circ F = \sum_{i=0}^{H^1} u(s_i) \underbrace{\rho_i \circ F}_{=: \hat{\rho}_i} = \sum_{i \in A} \hat{u}(\hat{s}_i) \hat{\rho}_i$$

$$F^{-1}(s_i)$$

Wobei $A = \{j \mid s_j \in T_k\}$

brachte $|A| = t+1$

aufßerdem: $\hat{\rho}_i \in P_k$ $\hat{\rho}_i(\hat{s}_i) = \delta_{ij}$

dann

$$\int_{H^1} [u] \circ F = P[\hat{u}]$$

Wir bei $\hat{u} : P[\hat{u}]^{(k)} = h^j \int_{H^1} [u]^{(k)} \circ F$

Interpolationspolynom

bei $(\hat{s}_j, \hat{u}(\hat{s}_j)) \in A$

! hier braucht man $u(x)=0!$

dann

$$\Delta^{(j)} \circ F = \frac{1}{h^j} \Delta^{(j)}$$

mit $\Delta = \hat{u} - P[\hat{u}]$

$$\Delta := u - \int_{H^1} [u]$$

$$\int_{H^1} |\Delta|_{H^1(T_k)}^2 = \int_{F(T_k)} (\Delta^{(j)}(x))^2 dx = \int_0^1 ((\Delta^{(j)} \circ F)(y))^2 |F'(y)| dy = h \cdot \frac{1}{h^{2j}} \int_0^1 (\Delta^{(j)}(y))^2 dy$$

$$= \int_{H^1(T_k)} |\hat{\Delta}|_{H^1(\rho_i)}^2 \leq h^{1-2j} |\hat{\Delta}|_{H^{t+1}}^2 = \frac{h^{1-2j}}{h^{1-2(t+1)}} \int_0^1 |\hat{u}(y)|^2 dy = h \int_0^1 |\hat{u}(y)|^2 dy$$

Lemma 3.8

Trafo "rückwärts"

$$\begin{aligned}
 \text{denn} \quad & \|u - \mathbb{I}_h[u]\|_{H^1(\Gamma_h)}^2 \leq (h^{2(t+1)} + h^{2t}) \|u\|_{H^{t+1}(\Gamma_h)}^2 \\
 & = \underbrace{(1+h^2)}_{\leq 2} h^{2t} \|u\|_{H^{t+1}(\Gamma_h)}^2
 \end{aligned}$$

$$\text{also} \quad \|u - \mathbb{I}_h[u]\|_V^2 \leq 2 h^{2t} \|u\|_{H^{t+1}}^2$$

$$\begin{aligned}
 \text{und} \quad \text{dist}_V(u, V_h) &= \min_{w \in V_h} \|u - w\|_V \leq \|u - \underbrace{\mathbb{I}_h[u]}_{\in V_h}\|_V \leq \sqrt{2} h^t \|u\|_{H^{t+1}}
 \end{aligned}$$

Satz 3.10

Sei V_h konstruiert mit P_t -Elementen wie in Abschnitt 3.3 für $t \geq 1$

Für $u \in V \cap H^{t+1}(\Omega)$ gilt

$$\text{dist}_V(u, V_h) \leq \sqrt{2} h^t |u|_{H^{t+1}}$$

Ist $u \in V$ und $(h_n)_{n \in \mathbb{N}}$ eine Nullfolge, dann gilt

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \text{dist}_V(u, V_{h_n}) = 0$$

Beweis: Zunächst gilt $\|I_h(u)\|_V \leq \sum_{i=0}^{M_t} \delta_{S_i}(u) \|p_i\|_V \leq \left(\sum_{i=0}^{M_t} \delta_{S_i} \|p_i\|_V \right) \|u\|_V$

also ist $I_h: V \rightarrow V_h$ beschränkt

Für $\bar{u} \in C^\infty(\bar{\Omega}, \Gamma)$ folgt weiter

$$\begin{aligned} \|u - I_h[u]\|_V &\leq \|u - \bar{u}\|_V + \|I_h[u - \bar{u}]\|_V + |\bar{u}(\Omega)| + \|\bar{u} + \bar{u}(\Omega) - I_h[\bar{u} - \bar{u}(\Omega)]\|_V \\ &\leq (1 + \|I_h\| + \|\delta_\Omega\|) \|u - \bar{u}\|_V + \sqrt{2} h^t |\bar{u}|_{H^{t+1}} \end{aligned}$$

Wegen $u \in H^{t+1}$ gibt es zu jedem $\varepsilon > 0$ ein $\bar{u} \in C^\infty([0,1])$ mit $\|u - \bar{u}\|_{H^{t+1}} < \varepsilon$

also $\|u - \underbrace{I_h(u)}_{\in V_h}\|_V \leq (1 + \|I_h\| + \|S_h\|) \|u - \bar{u}\|_{H^1} + \sqrt{2} h^t \|u - \bar{u}\|_{H^{t+1}} + \sqrt{2} h^t \|u\|_{H^{t+1}}$
 $\leq \sqrt{2} h^t \|u\|_{H^{t+1}} + K\varepsilon$

daher $\text{dist}_V(u, V_h) \leq \sqrt{2} h^t \|u\|_{H^{t+1}}$

wenn $u \in H^1$ gibt es zu jedem $\varepsilon > 0$ ein $\bar{u} \in C^\infty([0,1])$ mit $\|u - \bar{u}\|_V < \varepsilon$

und $\exists \eta_N$ mit $\sqrt{2} h_h^t \|\bar{u}\|_{H^{t+1}} < \varepsilon$ wenn $n \geq N$

also $\|u - I_{h_n}(u)\|_V \leq K\varepsilon$ wenn $n \geq N$
 $\underbrace{\leq \sqrt{2} h_n^t}_{\in V_{h_n}}$

also $\text{dist}_V(u, V_{h_n}) \leq K\varepsilon$ wenn $n \geq N$ □

Ergebnis: • IER-Method liefert konvergente Approximationsfolge für unser Modellproblem.

• Hat die Lösung des Modellproblems mehr Regularität als H^1 dann lässt sich eine Konvergenzordnung an geben die maximal k ist bei P_k -Blumentern.