

Kapitel 3: Lineare DGL Teil 1

$$(*) \quad \forall t \in I: \phi(t, v(t)), v^{(n)}(t) = 0 \quad \text{Lineare DGL}$$

$\stackrel{\text{DGL}}{\Leftrightarrow} (v_0, \dots, v_k) \mapsto \phi(t, v_0, \dots, v_k) \in \mathbb{R}^m$ affin linear für alle $t \in I, (v_0, \dots, v_k) \in (\mathbb{R}^n)^{k+1}$

$$\Leftrightarrow \phi(t, v_0, \dots, v_k) = A_0(t)v_0 + A_1(t)v_1 + \dots + A_k(t)v_k + b(t)$$

wobei $A_i(t) \in \mathbb{R}^{n \times n}, b(t) \in \mathbb{R}^m$

Definition 3.1: Eine lineare DGL $\forall t \in I: \phi(t, v(t), v^{(k)}(t)) = 0$ heißt

homogen, falls $\forall t \in I: \phi(t, 0, \dots, 0) = 0$, ansonsten

heißt sie inhomogen. Die DGL mit $\psi(t, v_0, \dots, v_k) = \phi(t, v_0, \dots, v_k) - \phi(t, 0, \dots, 0)$ heißt die zur inhomogenen DGL gehörende homogene DGL.

In der Matrix-Notation heißt man:

- $b = 0$ homogene, lineare DGL
- $b \neq 0$ inhomogene, lineare DGL

Lemma 3.2: Die Lösungsmenge einer linearen DGL $(*)$ ist ein lineares Erzeugnis von $C^k(I, \mathbb{R}^n)$.

Beweis:

Sei $\mathcal{L} = \{v \in C^1(I, \mathbb{R}^n) \mid v \text{ erfüllt } (*)\}$

beachte: $\emptyset \neq I \rightarrow \mathbb{R}^n \quad \text{liegt in } \mathcal{L}$, da $(*)$ homogen, also $\mathcal{L} \neq \emptyset$
 $t \mapsto 0$

Seien $\mu, \nu \in \mathcal{L}$ dann gilt für jeden $\lambda, \mu \in \mathbb{R}$ für $v = \lambda\mu + \nu$

$$\phi(t, v(t), \dots, v^{(k)}(t)) = \underbrace{\lambda \phi(t, \mu(t), \dots, \mu^{(k)}(t))}_{=0} + \underbrace{\mu \phi(t, \nu(t), \dots, \nu^{(k)}(t))}_{=0} = 0 \quad \square$$

Lemma B.3: Ist die Lösungsmenge \mathcal{L} einer inhomogenen linearen DGL nicht leer,

so ist \mathcal{L} ein affiner Unterraum von $C^1(I, \mathbb{R}^n)$. Mit $v \in \mathcal{L}$ gilt

genauer $\mathcal{L} = v + \mathcal{L}_0$ wobei \mathcal{L}_0 die Lösungsmenge der zugehörigen homogenen DGL ist. Jede Lösung einer inhomogenen DGL lässt sich also

darstellen als Summe einer speziellen Lösung $v \in \mathcal{L}$ der inhomogenen Gleichung und einer partikulären Lösung w der homogenen Gleichung.

Beweis:

Sei $\mathcal{X} \neq \emptyset$ und $u_1, u_2 \in \mathcal{X}$

Dann löst $w = u_1 - u_2$

$$\sum_{j=0}^k A_j(t) w^{(j)}(t) = \underbrace{\sum_{j=0}^k A_j(t) u_1^{(j)}(t)}_{=0} + b(t) - \left(\underbrace{\sum_{j=0}^k A_j(t) u_2^{(j)}(t)}_{=0} + b(t) \right) = 0$$

d.h. für jedes $u \in \mathcal{X}$ ist $\mathcal{X} - u \subset \mathcal{X}_0$ d.h. $\mathcal{X} \subset \mathcal{X}_0 + u$

Umgekehrt gilt für jedes $w \in \mathcal{X}_0$, dann

$$\sum_{j=0}^k A_j(t) (w(t) + u(t))^{(j)} + b(t) = \underbrace{\sum_{j=0}^k A_j(t) w^{(j)}(t)}_{=0} + \underbrace{\sum_{j=0}^k A_j(t) u^{(j)}(t) + b(t)}_{=0} = 0$$

also $\mathcal{X}_0 + u \subset \mathcal{X}$

□

Satz 3.14: Sei $I \subset \mathbb{R}$ ein Intervall, $a: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig, $I \in I$ und $u \in \mathbb{R}$

Dann hat die skalare, homogene lineare Differentialgleichung

$$u' = au \text{ mit } a \in C^0 \text{ die eindeutige Lösung}$$

$$u(t) = u \exp\left(\int_t^t a(s) ds\right) \quad \forall t \in I$$

Beweis: Für $u \neq 0$ würde die Aussage im Kapitel 2 genügen.

$$u(t) = 0 \text{ ist Lösung im Fall } u = 0$$

gäbe es weitere Lösung $u \neq 0$ im Fall $u = 0$

so wäre $u(t) \neq 0$ für ein $t \in I$

also $u(t) = u(t) \exp\left(\int_t^t a(s) ds\right)$ wegen Eindeutigkeit der ANS.

ausserdem $u(t) > 0$ ✓

$$\begin{cases} u' = au \\ u(t) = u(t) \end{cases}$$

Betrachte inhomogenen Fall

$$(*) \quad u' = au + b$$

Ansatz für spezielle Lösung

("Variation der Konstanten")

$$u_S(t) = C(t) \exp\left(\int_T^t a(z) dz\right)$$

↖ im inhomogenen Fall steht hier eine
Konstante

bestimme C, so dass u_S Lösung von (*)

$$u_S'(t) = C'(t) \exp\left(\int_T^t a(z) dz\right) + C(t) a(t) \exp\left(\int_T^t a(z) dz\right) \stackrel{!}{=} a(t) u_S(t) + b(t)$$

$$\Leftrightarrow C'(t) = b(t) \exp\left(-\int_T^t a(z) dz\right)$$

$$\text{also z.B.} \quad C(t) = \int_T^t b(s) \exp\left(-\int_T^s a(z) dz\right) ds$$

$$\text{d.h.} \quad u_S(t) = \int_T^t b(s) \exp\left(\int_S^t a(z) dz\right) ds$$

Perdauern mit Lemma 3.3 ergibt das

Satz 3.5. Sei $I \subset \mathbb{R}$ und $a, b: I \rightarrow \mathbb{R}$ stetig. Weiter sei $t \in I$ und $u \in \mathbb{R}$

Dann hat die allgemeine explizite strukturelle lineare DGL $u' = au + b$
mit AN $u(t) = \bar{u}$ die eindeutige Lösung

$$u(t) = \bar{u} \exp\left(\int_t^t a(s) ds\right) + \int_t^t b(s) \exp\left(\int_t^t a(s) ds\right) ds$$

Beweis: $u' = au + b$, $u(t) = \bar{u}$ nachrechnen ✓

Ware u weitere Lösung dann wäre $v = u - \bar{u}$ Lösung des homogenen Problems

mit AN $v(t) = 0$ also $v = 0$ nach Satz 3.4. □

Bem.: Statt Lösungsformel besser Ansatz "Variation der Konstanten" werten
und Formel nur herleiten