

Universität Konstanz FB Mathematik & Statistik Prof. Dr. M. Junk Dr. Z. Yang Ausgabe: 09. 01. 2012

Abgabe: 15.01.2012

Zimmer: G414

## Übungen zur Numerik hyper. Gl & kinet. Meth.

Ein möglichst einfaches Differenzen-Verfahren zweiter Ordnung für hyperboliche Gleichungen ist von Nessyahu-Tadmor als Erweiterung des gestaffelten Lax-Friedrichs-Verfahren hergeleitet werden (NT Verfahren). Die Konzeptskizze wird zunächst für den Fall des skalaren Anfangswertproblems gegeben (Herleitung siehe Material im Internet)

$$\partial_t u + \partial_x f(u) = 0, \quad u(0, x) = u_0(x). \tag{1}$$

Der Gitter ist gleichmäßig mit Zeitschritten  $\triangle t$  und Raumweiten  $\triangle x$ . Die folgenden Bezeichnungen treten im NT Verfahren auf:

$$t_n = n\Delta t, \quad t_{n+1/2} = t_n + \frac{1}{2}\Delta t,$$
  

$$x_i = i\Delta x, \quad x_{i+1/2} = x_i + \frac{1}{2}\Delta x,$$
(2)

$$u_{i}^{n} = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_{i-1/2}}^{x_{i+1/2}} u(t_{n}, x) dx,$$

$$u_{i+1/2}^{n+1} = \frac{1}{\Delta x} \int_{x_{i}}^{x_{i+1}} u(t_{n+1}, x) dx.$$
(3)

Bereitgestellt sei  $u_i^n$ , gesucht wird nach einen Methode zweiter Ordnung für  $u_{i+1/2}^{n+1}$ .

Integration der Gleichung (1) über das Gebiet  $[x_i, x_{i+1}] \times [t_n, t_{n+1}]$  liefert

$$\int_{x_i}^{x_{i+1}} u(t_{n+1}, x) dx = \int_{x_i}^{x_{i+1}} u(t_n, x) dx - \int_{t_n}^{t_{n+1}} [f(u(t, x_{i+1})) - f(u(t, x_i))] dt.$$
 (4)

Weiter wird vorausgesetzt, dass u eine lineare Gestalt hat

$$\hat{u}(t_n, x) = u_i^n + (x - x_i)s_i, \quad x \in [x_{i-1/2}, x_{i+1/2}]. \tag{5}$$

Wir setzen  $\hat{u}$  in Gleichung (4) und erhalten

$$u_{i+1/2}^{n+1} = \frac{1}{\triangle x} \int_{x_i}^{x_{i+1}} \hat{u}(t_n, x) dx - \frac{1}{\triangle x} \int_{t_n}^{t_{n+1}} [f(\hat{u}(t, x_{i+1})) - f(\hat{u}(t, x_i))] dt$$

$$= \frac{1}{2} (u_i^n + u_{i+1}^n) + \frac{\triangle x}{8} (s_i - s_{i+1}) - \frac{1}{\triangle x} \int_{t_n}^{t_{n+1}} [f(\hat{u}(t, x_{i+1})) - f(\hat{u}(t, x_i))] dt$$
(6)

Da die Genauigkeit in zweiter Ordnung gefordert ist, ist es ausreichend, das Fluss-Integral durch Mittelwerte anzunähern,

$$\int_{t}^{t_{n+1}} f(\hat{u}(t, x_i)dt \approx \Delta t f(\hat{u}(t_n + \frac{1}{2}\Delta t, x_i)), \tag{7}$$

wobei  $\hat{u}(t_n + \frac{1}{2}\Delta t, x_i)$  extrapoliert wird anhand der Taylorentwickelung in der Zeit

$$\hat{u}(t_n + \frac{1}{2}\Delta t, x_i) \approx \hat{u}(t_n, x_i) - \frac{\Delta t}{2}\partial_x f(\hat{u}(t_n, x_i)) \approx u_i^n - \frac{\Delta t}{2}\sigma_i.$$
 (8)

Zur Erstellung von  $s_i$  und  $\sigma_i$ , benutzen wir die sogenannten Limiterfunktionen

$$\Phi(a,b) = \phi\left(\frac{b}{a}\right)a,\tag{9}$$

z.B

Minmod Limiter 
$$\phi(r) = \max[0, \min(1, r)],$$
  
Superbee Limiter  $\phi(r) = \max[0, \min(2r, 1), \min(r, 2)].$  (10)

Zusammenfassend erscheint das NT Verfahren von  $u_i^n$  nach  $u_{i+1/2}^{n+1}$  folgendermaßen,

$$s_{i} = \Phi(u_{i}^{n} - u_{i-1}^{n}, u_{i+1}^{n} - u_{i}^{n}),$$

$$\sigma_{i} = \Phi(f(u_{i}^{n}) - f(u_{i-1}^{n}), f(u_{i+1}^{n}) - f(u_{i}^{n})),$$

$$u_{i}^{n+1/2} = u_{i}^{n} - \frac{\lambda}{2}\sigma_{i}, \quad \lambda = \frac{\Delta t}{\Delta x},$$

$$g_{i}^{n} = f(u_{i}^{n+1/2}) + \frac{1}{8\lambda}s_{i},$$

$$u_{i+1/2}^{n+1} = \frac{1}{2}(u_{i}^{n} + u_{i+1}^{n}) - \lambda(g_{i+1}^{n} - g_{i}^{n}).$$
(11)

Für den Schritt von  $u_{i+1/2}^n$  nach  $u_i^{n+1}$  ersetze man  $u_i^n$  durch  $u_{i+1/2}^n$  in (11). Die beiden Prozesse wechseln sich ab (gestaffeltes Verfahren).

Aufgabe 1: Verwenden Sie den oben angegebenen Algorithmus und das Lax-Friedrich Verfahren von Blatt 03 zur Lösung der Burgers Gleichung, nämlich,

$$f(u) = \frac{1}{2}u^2, \quad u_0(x) = \begin{cases} 1 & x \le 0, \\ 0 & x > 0. \end{cases}$$
 (12)

Vergleichen Sie die numerischen Lösungen zu dem Zeitpunkten t = 0.2, 0.4.

Ferner erweitern wir das NT Verfahren auf Systeme aus im eindimensionalem Fall. Nun ist

$$u = (u_1, u_2, \dots, u_N),$$
  

$$f(u) = (f_1(u), f_2(u), \dots, f_N(u))$$
(13)

und der Fluss-Vektor f(u) besizt eine  $N \times N$  Jacobic Matrix A mit  $A_{ij}(u) = \frac{\partial f_i(u)}{\partial u_j}$ . Die numerische Lösung wird bezeichnet durch dem Vektor

$$U_i^n = (u_{1,i}^n, u_{2,i}^n, \dots, u_{N,i}^n)^T.$$
(14)

Jetzt werden  $s_i$  und  $\sigma_i$  auch Vektoren, d.h.

$$s_{i} = (s_{1,i}, s_{2,i}, \dots, s_{N,i}),$$
  

$$\sigma_{i} = (\sigma_{1,i}, \sigma_{2,i}, \dots, \sigma_{N,i})^{T},$$
(15)

die komponentenweise wieder durch Limiter-Funktionen ausgerechnet werden. Mit Hilfe der Notation  $\triangle u_{k,i+1/2}=u_{k,i+1}-u_{k,i}$  nehmen wir

$$s_{k,i} = \operatorname{MinMod}(\theta \triangle u_{k,i+1/2}^n, \theta \triangle u_{k,i-1/2}^n, \frac{1}{2}(u_{k,i+1}^n - u_{k,i-1}^n)),$$

$$\theta \in [1, 2], \quad k = 1, 2, \dots, N. \quad (16)$$

Hier sei MinMod die verallgemeinerte Minmod Funktion definiert durch

$$\operatorname{MinMod}(z_1, z_2, ...) = \begin{cases} \min_j(z_j), & \text{wenn alle } z_j > 0, \\ \max_j(z_j), & \text{wenn alle } z_j < 0, \\ 0, & \text{sonst.} \end{cases}$$
 (17)

Eine mögliche Wahl von  $\sigma_i$  ergibt sich durch

$$\sigma_i = A(U_i)s_i. \tag{18}$$

Die weitere Schritten des NT Verfahren für eindimensionale Systeme lauten:

$$U_i^{n+1/2} = U_i^n - \frac{\lambda}{2}\sigma_i,$$

$$G_i^n = f(U_i^{n+1/2}) + \frac{1}{8\lambda}s_i,$$

$$U_{i+1/2}^{n+1} = \frac{1}{2}(U_i^n + U_{i+1}^n) - \lambda(G_{i+1}^n - G_i^n).$$
(19)

Aufgabe 2: Verwenden Sie Algorithmus (19) zur Lösung des Euler Systems mit

$$u = \begin{pmatrix} \rho \\ m \\ E \end{pmatrix}, \quad f(u) = \begin{pmatrix} m \\ \rho u^2 + p \\ u(E+p) \end{pmatrix}, \tag{20}$$

wobei

$$m = \rho u, \quad p = (\gamma - 1)(E - \frac{1}{2}\rho u^2), \quad \gamma = 1.4.$$
 (21)

Die Anfangswerte seien vorgegeben durch

$$u_0(x) = \begin{cases} (1, 0, \frac{5}{2})^T, & x < 0, \\ (\frac{1}{8}, 0, \frac{1}{4}), & x > 0. \end{cases}$$
 (22)

Berechnen Sie die numerischen Lösungen zum Zeitpunkt T=0.1644 (Zum Vergleich siehe Material im Internet).