

2. Die Topologie des \mathbb{R}^n

2.1 \mathbb{R}^n als normierter Vektorraum

Sei $n \in \mathbb{N}$ fest. Wir schreiben Vektoren des \mathbb{R}^n in der Form $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$. Der transponierte Vektor x^T ist definiert durch $x^T = (x_1, \dots, x_n)$. Das (Standard-) Skalarprodukt im \mathbb{R}^n ist gegeben durch

$$\langle x, y \rangle := \sum_{i=1}^n x_i y_i = x^T y.$$

Mit der Euklidischen Norm $\|x\| := \sqrt{\langle x, x \rangle}$ wird $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|)$ zu einem normierten \mathbb{R} -Vektorraum. Wie bisher bezeichne

$$B(x, r) := \{y \in \mathbb{R}^n \mid \|x - y\| < r\}$$

die offene Kugel im \mathbb{R}^n ($x \in \mathbb{R}^n, r > 0$).

Bemerkung 2.1 a) Seien $\{x^{(k)}\}_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^n$ eine Folge und $x \in \mathbb{R}^n$. Dann gilt:

$$x^{(k)} \rightarrow x \quad (k \rightarrow \infty) \Leftrightarrow \|x^{(k)} - x\| \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty)$$

$$\Leftrightarrow \forall i \in \{1, \dots, n\}: |x_i^{(k)} - x_i| \rightarrow 0 \quad (k \rightarrow \infty)$$

b) Sei $(V, \|\cdot\|)$ ein normierter Raum. Dann ist $\|\cdot\|_V \rightarrow \mathbb{R}$ stetig. \diamond

Definition 2.2. a) l_p -Norm auf \mathbb{R}^n : Für $x \in \mathbb{R}^n$ definiere $\|x\|_p := \left(\sum_{i=1}^n |x_i|^p\right)^{1/p}$ ($1 \leq p < \infty$) (l_p -Norm) und $\|x\|_\infty = \max\{|x_1|, \dots, |x_n|\}$ (Maximums-, l_∞ -Norm).

b) Definiere die l_p -Räume ($1 \leq p \leq \infty$) durch

$$l_p := \{x = (x_i)_{i \in \mathbb{N}} \in \mathbb{C} : \|x\|_p = \left(\sum_{i=1}^{\infty} |x_i|^p\right)^{1/p} < \infty\}, \quad 1 \leq p < \infty,$$

$$l_\infty := \{x = (x_i)_{i \in \mathbb{N}} \in \mathbb{C} : \|x\|_\infty = \sup_{i \in \mathbb{N}} |x_i| < \infty\}.$$

c) Sei $I = (a, b) \subset \mathbb{R}$. Zu $f \in C(\bar{I}, \mathbb{C})$ definiere

$$\left. \begin{aligned} \|f\|_p &:= \left(\int_I |f|^p dx\right)^{1/p}, \quad 1 \leq p < \infty \\ \|f\|_\infty &:= \sup_{x \in \bar{I}} |f(x)| \end{aligned} \right\} L_p\text{-Norm, } 1 \leq p \leq \infty.$$

Sub 2.3. Seien $1 \leq p \leq \infty$ und $1 \leq q \leq \infty$ mit $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ (wobei $\frac{1}{\infty} = 0$ gesetzt wird). Seien $f, g \in C(\bar{I}, \mathbb{C})$.

a) Youngsche Ungleichung: Für alle $a, b \geq 0$ und $1 < p < \infty$

gilt $\alpha\beta \leq \frac{\alpha^p}{p} + \frac{\beta^q}{q}$.

b) Höldersche Ungleichung: Es gilt für $x \in \ell_p, y \in \ell_q$

$$\sum_{i=1}^{\infty} |x_i y_i| \leq \|x\|_p \|y\|_q.$$

Analog folgt für $f, g \in C(\bar{I}, \mathbb{C})$ mit $\|f\|_p, \|g\|_q < \infty$

$$\int_I |f(x)g(x)| dx \leq \|f\|_p \|g\|_q.$$

c) Minkowski-Ungleichung: Es gilt für $x, y \in \ell_p$

$$\|x+y\|_p \leq \|x\|_p + \|y\|_p.$$

Analog ist

$$\|f+g\|_p \leq \|f\|_p + \|g\|_p$$

für $f, g \in C(\bar{I}, \mathbb{C})$ mit $\|f\|_p, \|g\|_p < \infty$ erfüllt.

Korollar 2.4 Folgende Räume sind normierte Räume: $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_p)$, $(\ell_p, \|\cdot\|_p)$, $(C(\bar{I}, \mathbb{C}), \|\cdot\|_p)$ mit $1 \leq p \leq \infty$.

Sei $K \subset \mathbb{R}^n$. Durch $d(x, y) := |x - y| (= \|x - y\|_2)$ wird eine Metrik auf \mathbb{R}^n definiert, und (\mathbb{R}^n, d) ist wieder metrischer Raum.

Nach Lemma 1.7 ist (\mathbb{R}^n, d) vollständig, K heißt kompakt, falls jede offene Überdeckung $K \subseteq \bigcup_{i \in I} U_i$, $U_i \subset \mathbb{R}^n$ offen, eine endliche Teilüberdeckung $K \subseteq \bigcup_{i=1}^m U_i$ besitzt.

Satz 2.5 (Bolzano-Weierstraß). Sei $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}^n$ beschränkt.

Dann existiert eine konvergente Teilfolge $\{x^{k_j}\}_{j \in \mathbb{N}}$. Im folgenden verwenden wir (manchmal) die Bezeichnung

$$p_{x_j} = x_j \quad \text{für } x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, j \in \{1, \dots, n\}$$

(j -te Koordinate).

Satz 2.6 (Heine-Borel). Für $K \subset \mathbb{R}^n$ sind äquivalent.

a) K ist kompakt.

b) K ist beschränkt und abgeschlossen.

c) Jede Folge $\{x^k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset \mathbb{R}$ besitzt eine konvergente Teilfolge $\{x^{k_j}\} \subset \mathbb{R}$ mit $x = \lim_{j \rightarrow \infty} x^{k_j} \in \mathbb{R}$.

Korollar 2.7. Für $k \in \mathbb{N}$ seien $A_k \neq \emptyset$, A_k abgeschlossen, $A_k \subset \mathbb{R}^n$, $A_k \supset A_{k+1}$ und ein A_k beschränkt. Dann ist $\bigcap_{k \in \mathbb{N}} A_k \neq \emptyset$.

2.2 Stetige Funktionen in metrischen Räumen

Wiederholung: Seien (X, d_X) und (Y, d_Y) metrische Räume. Eine

Abbildung $f: X \rightarrow Y$ heißt stetig in $x_0 \in X$, falls

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall x \in X : d_X(x, x_0) < \delta : d_Y(f(x), f(x_0)) < \varepsilon.$$

f heißt gleichmäßig stetig in X , falls

$$\forall \varepsilon > 0 \exists \delta > 0 \forall x, x' \in X : d_X(x, x') < \delta : d_Y(f(x), f(x')) < \varepsilon.$$

f heißt Lipschitz-stetig in X , falls

$$\exists c \geq 0 \forall x, x' \in X : d_Y(f(x), f(x')) \leq c d_X(x, x').$$

f ist stetig in $x_0 \in X$, falls

$$\forall \{x^k\}_{k \in \mathbb{N}} \subset X, x^k \rightarrow x_0 (k \rightarrow \infty) : f(x^k) \rightarrow f(x_0) (k \rightarrow \infty)$$

(folgenstetig).

X heißt zusammenhängend, falls

$$\exists A, B \subset X : X = A \cup B, A, B \neq \emptyset, A \cap B = \emptyset, A, B \text{ offen.}$$

Satz 2.8. Seien (X, d_X) und (Y, d_Y) metrische Räume.

a) Seien $f \in C(X, Y)$ und $K \subset X$ kompakt. Dann sind $f(K)$ kompakt und $f|_K$ gleichmäßig stetig.

b) Seien X zusammenhängend und $f \in C(X, Y)$. Dann ist $f(X)$ zusammenhängend.

Korollar 2.9. Seien $f \in C(\mathbb{R}^n, \mathbb{R})$ und $K \subset \mathbb{R}^n$ kompakt.

a) $f(K)$ ist abgeschlossen und beschränkt.

b) Die Extrema werden angenommen, d.h., $\sup_{x \in K} f(x) =$

$$\max_{x \in K} f(x) \text{ und } \inf_{x \in K} f(x) = \min_{x \in K} f(x).$$

Definition 2.10. a) Eine stetige Abbildung $\gamma: [a, b] \rightarrow \mathbb{R}^n$ heißt Weg (oder auch Kurve) in \mathbb{R}^n . Die Punkte $\gamma(a)$ und $\gamma(b)$ heißen durch den Weg γ stetig verbunden.

b) $M \subset \mathbb{R}^n$ heißt wegzusammenhängend, falls je zwei Punkte $m_1, m_2 \in M$ durch einen Weg in M stetig verbunden werden können, d.h.,

$$\exists a, b \in \mathbb{R}, \gamma \in C([a, b]; M) : \gamma(a) = m_1, \gamma(b) = m_2$$

Satz 2.11. Wegzusammenhängende Mengen sind zusammenhängend.

Bemerkung 2.12. Seien $f \in C(X; \mathbb{R})$ und X zusammenhängend. Dann ist $f(X)$ ein Intervall nach Satz 2.8.6). \Downarrow

Lemma 2.13 Sei $\|\cdot\|$ eine Norm auf $(\mathbb{R}^n, \|\cdot\|_\infty)$. Dann ist $\|\cdot\|: (\mathbb{R}^n, \|\cdot\|) \rightarrow \mathbb{R}$ stetig.

Satz 2.14. Seien $D \subset \mathbb{R}^n$ und $f: D \rightarrow \mathbb{R}^m$ stetig, injektiv. Ist D kompakt, so existiert f^{-1} , und f^{-1} ist stetig ($f^{-1}: R(f) \rightarrow \mathbb{R}^n$ mit $R(f) = \{y \in \mathbb{R}^m \mid y = f(x), x \in D\}$).

Satz 2.15 Alle Normen in \mathbb{R}^n sind äquivalent, d.h., falls $\|\cdot\|_{(1)}$ und $\|\cdot\|_{(2)}$ zwei Normen auf \mathbb{R}^n sind, so existieren $C_1, C_2 > 0$ mit

$$C_1 \|x\|_{(1)} \leq \|x\|_{(2)} \leq C_2 \|x\|_{(1)} \quad \forall x \in \mathbb{R}^n,$$

Korollar 2.16. Seien $\|\cdot\|_{(1)}$ und $\|\cdot\|_{(2)}$ Normen in \mathbb{R}^n . Dann

gilt für $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$:

f ist stetig bezüglich $\|\cdot\|_{\infty} \Leftrightarrow f$ ist stetig bezüglich $\|\cdot\|_{(2)}$.

Bemerkung 2.17. a) Sei $P_k: \mathbb{R}^m \rightarrow \mathbb{R}, x \mapsto x_k$ ($k \in \{1, \dots, m\}$) die Projektion auf die k -te Koordinate. Dann gilt:

$$f \in C(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m) \Leftrightarrow P_k f \in C(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}), k=1, \dots, m.$$

b) Die folgenden Abbildungen sind stetig:

$$\pm: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto x \pm y, \cdot: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto xy,$$

$$\div: \mathbb{R} \times (\mathbb{R} \setminus \{0\}) \rightarrow \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \frac{x}{y}$$

(denn die Abbildungen sind folgenstetig nach den Regeln über Grenzwerte),

$$\max: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \max\{x, y\},$$

$$\min: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \min\{x, y\}$$

(denn für $x < y$ und $x^k \rightarrow x$ ($k \rightarrow \infty$), $y^k \rightarrow y$ ($k \rightarrow \infty$) gilt

$$x^k < y^k \text{ für } k \text{ hinreichend groß; d.h., } y = \max\{x, y\} =$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} y^k = \lim_{k \rightarrow \infty} \max\{x^k, y^k\}.$$

◁

2.3 Lineare Abbildungen in normierten Räumen

Definition 2.18. Seien X und Y normierte K -Vektorräume. Eine Abbildung $A: X \rightarrow Y$ heißt linear, falls

$$\forall \alpha_1, \alpha_2 \in K \quad \forall x_1, x_2 \in X: A(\alpha_1 x_1 + \alpha_2 x_2) = \alpha_1 A(x_1) + \alpha_2 A(x_2).$$

Falls $Y = K$ gilt, so heißt eine lineare Abbildung auch lineares Funktional. Wir schreiben meist Ax statt $A(x)$. A heißt beschränkt, falls

$$\exists c > 0 \quad \forall x \in X: \|Ax\|_Y \leq c \|x\|_X.$$

Wir definieren den Raum

$$L(X, Y) = \{A: X \rightarrow Y \mid A \text{ ist stetig und linear}\},$$

Satz 2.19. Seien X, Y normierte Räume und $A: X \rightarrow Y$ linear.

a) A ist stetig in $X \Leftrightarrow$ Es gibt ein $x_0 \in X$, so dass A stetig

in x_0 ist.

b) A ist stetig in X , $\Leftrightarrow A$ ist beschränkt.

Definition 2.20. Seien X und Y normierte Räume. Die Abbildung

$$\|\cdot\|: L(X, Y) \rightarrow [0, \infty), A \mapsto \|A\| = \sup_{\|x\|_X=1} \|Ax\|_Y$$

heißt Operatornorm auf $L(X, Y)$.

Bemerkung 2.21, a) Für $A \in L(X, Y)$ gilt $\|A\| = \sup_{\|x\|_X=1} \|Ax\|_Y = \sup_{x \neq 0} \|Ax\|_Y / \|x\|_X$.

b) $(L(X, Y), \|\cdot\|)$ ist normierter Raum. □

Beispiel 2.22. Seien $X = (C^1([0, 1]; \mathbb{R}), \|\cdot\|_\infty)$, $Y = (C([0, 1]; \mathbb{R}), \|\cdot\|_\infty)$ und $A: X \rightarrow Y$ mit $f \mapsto Af = f'$. Dann ist A linear, aber nicht stetig, denn für $f_n(x) = x^n$, $n \in \mathbb{N}$, gelten $\|f_n\|_\infty = 1$, $(Af_n)(x) = nx^{n-1}$ und $\|Af_n\|_\infty = n$. Damit ist A unbeschränkt. □

Satz 2.23. Sei $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ linear. Dann ist A stetig.

Korollar 2.24. Die Koordinatenfunktionen $P_j: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$, $x \mapsto x_j$, $x = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$, sind stetig.

Bemerkung 2.25. Sei $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ linear. Dann gilt $Ax = M_A \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$ mit einer Matrix $M_A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ($m \times n$ -Matrix, d.h., m Zeilen und n Spalten). Die j -te Spalte von M_A ist die Darstellung von $Ae_j^{(n)} \in \mathbb{R}^m$ bezüglich der kanonischen Basis des \mathbb{R}^m , d.h.,

$$Ae_j^{(n)} = \sum_{k=1}^m a_{kj} e_k^{(m)} \text{ mit } \{e_1^{(n)}, \dots, e_n^{(n)}\} \text{ kanonische Basis in } \mathbb{R}^n, \{e_1^{(m)}, \dots, e_m^{(m)}\} \text{ kanonische Basis in } \mathbb{R}^m,$$

$$M = (a_{kj})_{\substack{k=1, \dots, m \\ j=1, \dots, n}}$$

Im folgenden wird nicht zwischen A und M_A unterschieden, wobei die kanonische Basis zugrunde liegt. \diamond