

8. Riemann-Integral und Jordan-Inhalt

Das Integral wurde in Analysis I in zwei Schritten definiert: zuerst für Treppenfunktionen (da ist klar, was das Integral sein soll) und dann durch Grenzübergang (bzgl. der $\| \cdot \|_\infty$ -Norm) für Regelfunktionen.

Der Zugang im \mathbb{R}^n ist ähnlich, aber komplizierter: In \mathbb{R} sind Treppenfunktionen auf Intervallen definiert, jetzt kann der Bereich komplizierter sein. Was ist das Integral der Funktion, die konstant 1 ist für $\delta x \in \mathbb{R}^2 : |x| \leq 1 \}$? Das ist eine sehr einfache Treppenfunktion aber ihr Integral (Fläche des Kreises) ist nicht klar.

Wir fangen wieder mit (n -dimensionalen) Intervallen an. Zu $a, b \in \mathbb{R}^n$ sei $(a, b] := \bigcup_{j=1}^n (a_j, b_j] = \{x \in \mathbb{R}^n : a_j < x \leq b_j, 1 \leq j \leq n\}$.

Berechtle, dass $(a, a] = \emptyset$. Sei

$$\mathbb{I}_n := \{ (a, b] : a, b \in \mathbb{R}^n \}$$

das System der Intervalle. Der Inhalt eines Intervalls (\mathbb{R}^2 : Fläche, \mathbb{R}^3 : Volumen) ist gegeben durch

$$\mu(A) = \prod_{j=1}^n (b_j - a_j) \quad \text{für } A = (a, b] \neq \emptyset$$

und $\mu(\emptyset) = 0$. Die zu \mathbb{I}_n gehörenden Treppenfunktionen sind definiert als

$$J_n := \{ f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \mid f = \sum_{i=1}^k \alpha_i \chi_{A_i}, \alpha_i \in \mathbb{R}, A_i \in \mathbb{I}_n, k \in \mathbb{N} \}.$$

Das Integral einer Treppenfunktion $f = \sum_{i=1}^k \alpha_i \chi_{A_i} \in J_n$ ist gegeben durch

$$\int f := \sum_{i=1}^k \alpha_i \mu(A_i).$$

Bemerkung 8.1. Da gesamte Integralbegriff basiert auf einigen elementaren Eigenschaften von \mathbb{I}_n und μ . Dazu verwenden wir folgende Schreibweise:

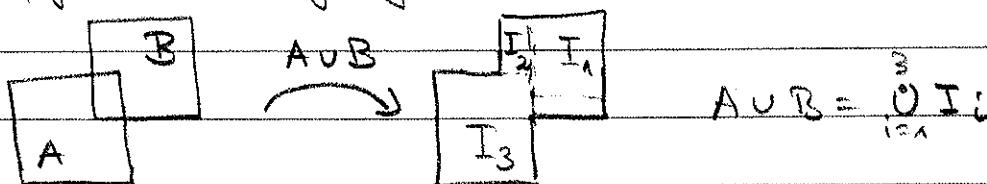
$$A = A_1 \cup A_2 \iff A = A_1 \cup A_2, A_1 \cap A_2 = \emptyset \quad (\text{disjunkte Vereinigung})$$

$$A = \bigcup_{i=1}^k A_i \iff A = \bigcup_{i=1}^k A_i, A_i \cap A_j = \emptyset \quad (i \neq j)$$

Da Durchschnitt zweier Intervalle $A, B \in \mathbb{I}_n$ liegt wieder in \mathbb{I}_n .

Aber $A \cup B \notin \mathbb{I}_n$ und $A \setminus B \notin \mathbb{I}_n$ (i.a.). Durch Verfeinerung von A

und B können wir allerdings sehen, dass $A \cup B$ und $A \setminus B$ immer eine disjunkte Vereinigung von endlich vielen Intervallen aus \mathbb{I}_n ist.



Wir definieren daher:

$$\mathcal{A}_n = \{ A \subset \mathbb{R}^n \mid \exists k \in \mathbb{N} \exists A_1, \dots, A_k \in \mathbb{I}_n : A = A_1 \cup \dots \cup A_k \}$$

Es gelten

$$A, B \in \mathbb{I}_n \Rightarrow A \cap B \in \mathbb{I}_n, A \setminus B \in \mathcal{A}_n, A \cup B \in \mathcal{A}_n$$

und

$$A, B \in \mathcal{A}_n \Rightarrow A \cap B \in \mathcal{A}_n, A \setminus B \in \mathcal{A}_n, A \cup B \in \mathcal{A}_n.$$

Lemma 8.3, a) $\mu: \mathbb{I}_n \rightarrow [0, \infty)$ ist Inhalt, d.h., falls $A = \bigcup_{j=1}^k A_j$ mit $A, A_j \in \mathbb{I}_n$, so ist $\mu(A) = \sum_{j=1}^k \mu(A_j)$.

b) Die Abbildung $\mathbb{I}_n \rightarrow \mathbb{R}, f \mapsto Sf$ ist wohldefiniert und linear.

Bemerkung 8.3. a) $f \in \mathbb{I}_n, f \geq 0 \Rightarrow Sf \geq 0$ (Betrachte eine disjunkte $f = \sum_{j=1}^k \alpha_j X_{A_j}$. Dann sind alle $\alpha_j \geq 0$).

b) $f, g \in \mathbb{I}_n, f \leq g \Rightarrow Sf \leq Sg$ (wegen $g - f \geq 0$).

c) $f \in \mathbb{I}_n \Rightarrow |f| \in \mathbb{I}_n$ und $|Sf| \leq S|f|$ (denn $|f| = \sum_{j=1}^k |\alpha_j| X_{A_j}$ für eine disjunkte Darstellung und $\pm f \leq |f|$).

d) $f, g \in \mathbb{I}_n \Rightarrow \max\{f, g\} \in \mathbb{I}_n, \min\{f, g\} \in \mathbb{I}_n, f \cdot g \in \mathbb{I}_n$ (alles klar für eine Darstellung von f und g mit gleichen Mengen A_i). \downarrow

Definition 8.4. Für eine Funktion $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ heißt

$$\text{supp } f := \{x \in \mathbb{R}^n \mid f(x) \neq 0\}$$

der Träger (Support) von f . Sei $\mathbb{I}_n := \{f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \mid \text{supp } f \text{ kompakt}\}$. Für $f \in \mathbb{I}_n$ heißen

$$Jf := \inf \{ \int \varphi : \varphi \in \mathbb{I}_n, \varphi \geq f \}$$

das Oberintegral und

$$\underline{\int} f := \sup \{ \int \varphi : \varphi \in J_n, \varphi \leq f \}$$

das Unterintegral von f . f heißt Riemann-integrierbar, falls

$$\underline{\int} f = \overline{\int} f =: \int f$$

gilt. Sehe $\mathbb{R}_n := \{ f \in J_n : f \text{ Riemann-integrierbar} \}$.

Satz 8.5. a) $f \leq g \Rightarrow \underline{\int} f \leq \underline{\int} g$ ($f, g \in \mathbb{F}_n$) (monoton),

b) $|\int \varphi| \leq |\underline{\int} \varphi|$ ($\varphi \in J_n$),

c) $\underline{\int} \alpha f = \alpha \underline{\int} f$ ($\alpha \geq 0, f \in J_n$) (positiv homogen),

d) $\underline{\int} (f+g) \leq \underline{\int} f + \underline{\int} g$ ($f, g \in J_n$) (subadditiv)

e) $|\underline{\int} f - \underline{\int} g| \leq \underline{\int} |f-g|$ ($f, g \in J_n$).

Satz 8.6. Für $f \in J_n$ sind äquivalent:

(i) f ist Riemann-integrierbar, d.h., $\underline{\int} f = \overline{\int} f$.

(ii) $\forall \varepsilon > 0 \exists \varphi \in J_n : \underline{\int} |f-\varphi| < \varepsilon$

(iii) Es existiert eine Folge $\{\varphi_n\}_{n \in \mathbb{N}} \subset J_n$ mit $\underline{\int} |f-\varphi_n| \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$.

In diesem Fall gilt für jede Folge wie in (iii):

$$\int f = \lim_{n \rightarrow \infty} \underline{\int} \varphi_n$$

Korollar 8.7. $\mathbb{R}_n \subset J_n$ ist ein linearer Untervektorraum. Die Abbildung $f \mapsto \int f$ ist linear von \mathbb{R}_n nach \mathbb{R} . Falls $f, g \in \mathbb{R}_n$, so ist auch $f \cdot g \in \mathbb{R}_n$, $\max \{f, g\} \in \mathbb{R}_n$, $\min \{f, g\} \in \mathbb{R}_n$.

Wir wissen nun, welche Funktionen integrierbar sind. Daraus folgen wir ab, welche Mengen messbar sind.

Definition 8.8. Eine Menge $A \subset \mathbb{R}^n$ heißt (Jordan-)messbar, falls χ_A integrierbar ist. Sehe $\mathbb{M}_n = \{ A \subset \mathbb{R}^n : A \text{ ist messbar} \}$. Für $A \in \mathbb{M}_n$ heißt $\mu(A) := \int \chi_A$ der (Jordan-)Inhalt von A .

Bemerkung 8.9. a) Offensichtlich $\mathbb{I}_n \subset \mathbb{A}_n \subset \mathbb{M}_n$, und auf \mathbb{I}_n stimmt Definition 8.8 mit der ursprünglichen Definition überein.

b) $\mu: \mathbb{M}_n \rightarrow [0, \infty)$ ist Inhalt, d.h., $\mu(A \cup B) = \mu(A) + \mu(B)$.
Denn:

$$\begin{aligned}\mu(A \cup B) &= \int X_{A \cup B} = \int X_A + X_B = \int X_A + \int X_B \\ &= \mu(A) + \mu(B)\end{aligned}$$

□

Satz 8.10. Für eine Menge $M \subset \mathbb{R}^n$ gilt

$$M \in \mathbb{M}_n \Leftrightarrow \forall \varepsilon > 0 \exists A, B \in \mathbb{A}_n : A \subset M \subset B, \mu(B \setminus A) < \varepsilon.$$

Bemerkung 8.11. a) Für $A \in \mathbb{A}_n$ ist $\varnothing, \mathbb{A} \in \mathbb{M}_n$ mit $\mu(\varnothing) = \mu(\mathbb{A})$
 $= \mu(A)$. Approximiere nämlich wie folgt

$$\bigcup_{j=1}^n (a_j, b_j] \subset \bigcup_{j=1}^n [a_j, b_j] \subset \bigcup_{j=1}^n (a_j - \varepsilon, b_j] \text{ bzw.}$$

$$\bigcup_{j=1}^n (a_j, b_j + \varepsilon) \subset \bigcup_{j=1}^n (a_j, b_j] \subset \bigcup_{j=1}^n (a_j, b_j).$$

b) Jenauso sieht man, dass in Satz 8.10 die Mengen A bzw. B durch \varnothing, \mathbb{A} bzw. \mathbb{B} oder B ersetzt werden kann. □

Korollar 8.12. Für $M \in \mathbb{M}_n$ ist $\mu(M) = \sup \{\mu(A) : A \subset M, A \in \mathbb{A}_n\}$
 $= \inf \{\mu(A) : M \subset A, A \in \mathbb{A}_n\}$.

Definition 8.13. Eine Funktion $f \in \mathbb{I}_n$ heißt Nullfunktion, falls
 $\int f g = 0$ ($\Leftrightarrow f \in \mathbb{R}_n$ mit $\int f g = 0$). Eine Menge $N \subset \mathbb{R}^n$ heißt
Nullmenge, falls N beschränkt ist und χ_N Nullfunktion
ist ($\Leftrightarrow N \in \mathbb{M}_n, \mu(N) = 0$).

Lemma 8.14. a) f beschränkt, $\text{supp } f$ Nullmenge $\Rightarrow f$ Nullfunktion.

b) f Nullfunktion $\Rightarrow \exists$ Nullmengen $N_k, k \in \mathbb{N}$, mit

$$\{x \in \mathbb{R}^n : f(x) \neq 0\} \subset \bigcap_{k=1}^{\infty} N_k.$$

Satz 8.15. Für $M \subset \mathbb{R}^n$ gilt $M \in \mathbb{M}_n \Leftrightarrow M$ beschränkt und ∂M

Nullmenge.

Satz 8.16. Seien $M \subset \mathbb{R}^n$ messbar, $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ mit $f(x) = 0$ für $x \notin M$. Seien f beschränkt und $f|_M$ stetig. Dann ist f integrierbar.

Definition 8.17. (Induktive Definition). Eine Menge $M \subset \mathbb{R}^n$ heißt Normalbereich, falls

(i) $n=1$: $M = [a, b]$ mit $a, b \in \mathbb{R}$, $a < b$.

(ii) $n \geq 1$: Es existieren ein Normalbereich $N \subset \mathbb{R}^{n-1}$ und $\varphi, \psi: N \rightarrow \mathbb{R}$ stetig mit $\varphi \in \psi$, sodass

$$M = \{x \in \mathbb{R}^n : y = (x_1, \dots, x_{n-1}) \in N, x_n \in [\varphi(y), \psi(y)]\}.$$

Beispiel 8.18. $\overline{B_r(0)} = \{x \in \mathbb{R}^3 : x_1^2 + x_2^2 + x_3^2 \leq r^2\} \subset \mathbb{R}^3$ ist ein Normalbereich; dann:

$$N_1 = [-1, 1], N_2 = \{(x_1, x_2) \in \mathbb{R}^2 : x_1 \in N_1, x_2 \in [-\sqrt{r^2 - x_1^2}, \sqrt{r^2 - x_1^2}]\}$$

$$N_3 = \overline{B_r(0)} = \{(x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : (x_1, x_2) \in N_2,$$

$$x_3 \in [-\sqrt{r^2 - x_1^2 - x_2^2}, \sqrt{r^2 - x_1^2 - x_2^2}]\}$$

$$y = (x_1, x_2); \quad \varphi(y) \quad \psi(y)$$

Satz 8.19. Sei $M \subset \mathbb{R}^n$ ein Normalbereich. Dann ist M kompakt und messbar.