

# Lineare Algebra

10. Vorlesung

22. 11. 2011

- Kuhlmann -

Kor 1. Sei  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  invertierbar. Eine Folge von elementaren Zeilenumformungen die  $A$  zur Identitätsmatrix  $I_n$  reduzieren, reduziert  $I_n$  zu  $A^{-1}$ .

Beweis. Die elementaren Z.U werden durch Multiplikation (links) mit elem. Matrix erreicht: d.h

$$\xrightarrow{\quad} \underbrace{E_l \dots E_1}_{\text{A}} A = I_n$$

Aber dann gilt:

$$\xrightarrow{\quad} A^{-1} = E_l \dots E_1 = E_l \dots E_1 I_n \quad \blacksquare$$

Beispiel 1.  $\left( \begin{array}{c|c} A & I_n \end{array} \right) \rightarrow \left( \begin{array}{c|c} I_n & A^{-1} \end{array} \right)$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 2 & 5 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 8 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{\begin{array}{l} (-2)Z_1 + Z_2 \\ (-1)Z_1 + Z_3 \end{array}}$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & -2 & 5 & -1 & 0 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{2z_2 + z_3} \quad$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & -5 & 2 & 1 \end{array} \right) \xrightarrow{-(-1)z_3} \quad$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 3 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -3 & -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & -2 & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{3z_3 + z_2} \quad$$

$$\xrightarrow{(-3)z_3 + z_1}$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 2 & 0 & -14 & 6 & 3 \\ 0 & 1 & 0 & 13 & -5 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & -2 & -1 \end{array} \right) \xrightarrow{(-2)z_2 + z_1} \quad$$

$$\left( \begin{array}{ccc|ccc} 1 & 0 & 0 & -40 & 16 & 9 \\ 0 & 1 & 0 & 13 & -5 & -3 \\ 0 & 0 & 1 & 5 & -2 & -1 \end{array} \right)$$

————— // —————

## Kapitel 2. 10. Vorlesung Fortsetzung. 22.11.2011

### §1 Vektorräume.

Definition: Sei  $K$  ein Körper,  $V \neq \emptyset$  eine nichtleere Menge, versehen mit zwei Verknüpfungen:

$$(i) \cdot : K \times V \rightarrow V \\ (c, v) \mapsto cv$$

(Skalarmultiplikation)

und

$$(ii) + : V \times V \rightarrow V \\ (v_1, v_2) \mapsto v_1 + v_2$$

(Vektorsumme).

Das Triplett  $(V, \cdot, +)$  ist ein

$K$ -Vektorraum ( $K$ -VR) oder

ein Vektorraum über  $K$  (VR/ $K$ )

falls die folgende Axiome erfüllt sind:

$(V, +)$  ist eine abelsche Gruppe

$$1. d = d \quad \forall d \in V$$

$$\begin{aligned} (c_1 c_2) d &= c_1 (c_2 d) \\ c(d_1 + d_2) &= cd_1 + cd_2 \\ (c_1 + c_2) d &= c_1 d + c_2 d \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \forall c_1, c_2 \in K \\ \forall d \in V \\ \forall d_1, d_2 \in V \\ c \in K \end{array} \right\}$$

Beispiel 1.  $V = K^n$  mit Koordinatenweise Verknüpfungen.

Beispiel 2:

Allgemeiner:

$$K^{m \times n} := \text{Mat}_{m \times n}(K) :=$$

die Menge aller  $m \times n$  Matrizen  
mit Koeff. aus  $K$  und Matrizensumme  
und Skalarvielfach.

Beispiel 3: Sei  $S$  eine Menge

$$V := \{f; f: S \rightarrow K, f \text{ Abbild.}\}$$

$V := K^S$  mit Funktionensummen  
und Skalarvielfach.

Beispiele 1, 2 sind Sonderfälle von Beispiel 3.

Beispiel 4: Der VR der Polynomialefunktionen über  $K$

$$f(x) = c_0 + c_1 x + \dots + c_n x^n$$

$$c_i \in K$$

Beispiel 5:  $K \mid k$  eine Körpererweiterung

Proposition 1: (1)  $c \cdot 0 = 0$

(2)  $0 \cdot \alpha = 0$

für  $c \in K$  (3)  $c \alpha = 0 \Rightarrow c = 0$  oder  $\alpha = 0$

$\alpha \in V$  (4)  $(-1) \alpha = -\alpha$

■

Definition 2:  $d_1, \dots, d_n \in V$ ,  $\alpha \in V$  ist

lineare Kombination davon wenn es

$c_1, \dots, c_n \in K$  gibt mit

$$\alpha = \sum_{i=1}^n c_i d_i$$

Proposition 2  $\sum c_i d_i + \sum d_i \alpha = \sum (c_i + d_i) \alpha$

$$c \sum c_i d_i = \sum (c c_i) d_i$$

■