

Lineare Algebra

- Kuhlmann -

- 17. Vorlesung - 16.12.2011

Kapitel 3. Lineare Transformationen. Fortsetzung.

Beispiel 1. (i) $T = 0$
(ii) $I(d) = d$ Identitäts.

Beispiel 2. $V := \text{Poly. Fkt. über } K$

$$f(x) = c_0 + c_1 x + \dots + c_k x^k$$

$$(Df)(x) = c_1 + 2c_2 x + \dots + k c_k x^{k-1}$$

Ableitung Operator

Beispiel 3. (a) $T : K^{m \times 1} \rightarrow K^{m \times 1}$

Sei A $m \times m$
über
 K

$$T(x) := Ax$$

(b) $U : K^m \rightarrow K^n$

$$U(d) = dA.$$

Beispiel 4: \mathbb{P} $m \times m$
 \mathbb{Q} $n \times n$

$$T: K^{m \times n} \rightarrow K^{m \times n}$$

$$T(A) := \int A \, dQ$$

ist linear Operator.

Beispiel 5. $V = \{ f; f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \}$
stetig }

$$T: V \rightarrow V$$

$$f \mapsto Tf \text{ wobei}$$

$$(Tf)(x) := \int_0^x f(t) dt.$$

für $x \in \mathbb{R}$.

Bem 1. Lineare Abbildungen erhalten
l. K:

$$T\left(\sum_{j=1}^n c_j d_j\right) = \sum_{j=1}^n c_j T(d_j).$$

Satz 1. Sei V endl. dim. $V, R \mid K$

Sei $\mathcal{B} = \{d_1, \dots, d_n\}$ eine geord. Basis für V .

Seien β_1, \dots, β_m beliebige Vektoren in W .

$\exists!$ $T: V \rightarrow W$ l. A

mit $T(d_j) = \beta_j \quad 1 \leq j \leq n$ $\textcircled{*}$.

Beweis. $\exists Z$: Set $\alpha \in V$

$$\alpha = \sum x_j d_j$$

Definiere

$$T(\alpha) := \sum x_j \beta_j$$

Insbesondere ist $\textcircled{*}$ erfüllt.

Ist T linear?

Sei $\gamma = y_1 d_1 + \dots + y_n d_n$, $c \in K$

$$c\alpha + \gamma = (cx_1 + y_1) d_1 + \dots + (cx_n + y_n) d_n$$

Also:

$$T(c\alpha + \gamma) = (cx_1 + y_1) \beta_1 + \dots + (cx_n + y_n) \beta_n$$

$$= [cx_1 \beta_1 + y_1 \beta_1] + \dots + [cx_n \beta_n + y_n \beta_n]$$

$$= [cx_1 \beta_1 + \dots + cx_n \beta_n] + [y_1 \beta_1 + \dots + y_n \beta_n]$$

$$= c(x_1 \beta_1 + \dots + x_n \beta_n) + (y_1 \beta_1 + \dots + y_n \beta_n)$$

$$= cT(\alpha) + T(\gamma) \quad \checkmark$$

Eindeutigkeit.

Seien $T, U: V \rightarrow W$ linear
mit $T(\alpha_j) = \beta_j = U(\alpha_j)$

$$\text{z.z.: } T(\alpha) = U(\alpha) \quad \forall \alpha \in V$$

Berechne:

$$\begin{aligned} U(\alpha) &= U\left(\sum c_j \alpha_j\right) = \sum c_j U(\alpha_j) \\ &= \sum c_j T(\alpha_j) = T\left(\sum c_j \alpha_j\right) = T(\alpha). \quad \square \end{aligned}$$

Bem 1. Wir haben gezeigt:

$$\textcircled{1} \quad T, U: V \rightarrow W \quad \text{l. A}$$

Es gilt: $T = U$ gdw $T(\alpha_j) = U(\alpha_j)$
 $1 \leq j \leq n$
für eine Basis von V
 $\{\alpha_j; 1 \leq j \leq n\}$.

$\textcircled{2}$ Wenn wir die Werte $T(\alpha_j)$ kennen
dann können wir "T per Linearität
fortsetzen."

Beispiel 6. $V = \mathbb{R}^2$ $W = \mathbb{R}^3$

$$\left. \begin{array}{l} \alpha_1 = (1, 2) \\ \alpha_2 = (3, 4) \end{array} \right\} \text{Basis für } V$$

$$\beta_1 = (3, 2, 1)$$

$$\beta_2 = (6, 5, 4)$$

$$T: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$T(1, 2) = (3, 2, 1)$$

$$T(3, 4) = (6, 5, 4)$$

$$T(e_1) = ?$$

$$e_1 = (1, 0) = (-2)(1, 2) + (3, 4)$$

$$T(e_1) = (-2)(3, 2, 1) + (6, 5, 4) = (0, 1, 2). \quad \square$$

Beispiel 7 (mehr dazu in Abschnitt 3.4).

$T: K^m \rightarrow K^n$ ist eindeutig bestimmt

$$\text{durch } T(e_i) := \beta_i \quad i = 1, \dots, m$$

$$\beta_i \in K^n$$

Sei $d = (x_1, \dots, x_m) \in K^m$

$$T(d) = x_1 \beta_1 + \dots + x_m \beta_m$$

Setze $B = \begin{pmatrix} \beta_1 \\ \hline \hline \hline \beta_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} T(e_1) \\ \hline \hline \hline T(e_m) \end{pmatrix}$

$m \times n$ Matrix

berechne

$$\underset{1 \times m}{\alpha} B = (x_1 \dots x_m) \underset{m \times n}{\begin{pmatrix} \beta_1 \\ \vdots \\ \beta_m \end{pmatrix}} = \underset{1 \times n}{x_1 \beta_1 + \dots + x_m \beta_m}$$

Also $T(d) = \alpha \cdot B$ □

Bild und Nullraum (Kern).

Lemma 8 Sei $T: V \rightarrow W$ l. A.

$$\begin{aligned} (1) \quad T(V) &:= R_T = \{T(d) \mid d \in V\} \\ &= \{w \mid w \in W \text{ und } \exists d \in V \text{ mit } T(d) = w\} \end{aligned}$$

ist ein U.R. von W

$$(2) \quad N := T^{-1}\{0\} := \{d \mid d \in V \text{ und } T(d) = 0\}$$

$N := \ker(T)$ ist ein U.R. von V

Beweis:

(1) $\beta_1, \beta_2 \in R_T; c \in K \Rightarrow$

$$c\beta_1 + \beta_2 \in R_T?$$

$$\beta_1 = T(\alpha_1) \quad \beta_2 = T(\alpha_2)$$

$$T(c\alpha_1 + \alpha_2) = cT(\alpha_1) + T(\alpha_2) = c\beta_1 + \beta_2 \quad \checkmark$$

$T(0) = 0 \in R_T$ also $R_T \neq \emptyset$

R_T U.R.,

(2) $\alpha_1, \alpha_2 \in N$

$$T(c\alpha_1 + \alpha_2) = c \cdot 0 + 0 = 0$$

also $c\alpha_1 + \alpha_2 \in N$.

Auch $0 \in N$ so $N \neq \emptyset$. □

Definition: Sei V endl. dim, $T: V \rightarrow W$ l.A.
Definition: $\text{rang}(T) := \dim R_T$. □