

Aufgabe 1: (5 Punkte)

Ergänzen Sie das unten stehende Matlab-Programm so, dass die Anfangswertaufgabe

$$\ddot{x} = 3x^2 - 8x + 4, \quad x(1) = 1, \quad \dot{x}(1) = 2$$

im Intervall $[1, 4]$ näherungsweise durch das explizite RKV mit der Verfahrensmatrix

$$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -1 & 2 \\ \frac{1}{6} & \frac{4}{6} & \frac{1}{6} \end{pmatrix}$$

zur Schrittweite $h = 0.1$ gelöst wird. (Hinweis: Die zu ergänzenden Stellen sind eingerahmt.)

```
clear all;
fid = fopen('ergebnis.aus','w');
```

```
h =
t0 =
y0 =
b =
```

```
y = y0;
t = t0;
while t < b
    t = t+h;
    y = rkv(@F,y,h);
    fprintf(fid,' %10.5f %15.8f %15.8f \n',t,y);
end;
```

```
function z = rkv(F,y,h);
% berechnet einen Schritt eines expliziten RKV:
% z = y + h*V(h,y)
```

```
function dx = F(x);
% Funktion fuer die Dgl. xpunkt = F(x)
```

Aufgabe 2: (5 Punkte)

Welche Funktion der Form $p(x) = a + bx^2 + cx^4$ geht möglichst gut durch die Paare

$$(-1, 0), (0, 1), (1, -1), (2, 1) ?$$

Aufgabe 3: (6 Punkte)

Lösen Sie folgendes Optimierungsproblem:

Maximiere $3x_1 + 2x_2 + x_3$ unter den Nebenbedingungen

$$\begin{aligned} 4x_1 + 2x_2 + 4x_3 &\leq 12 \\ -2x_1 - 4x_2 - 2x_3 &\geq -15 \\ x_1 + x_2 + x_3 &\geq 2 \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0 \end{aligned}$$

Aufgabe 4: (6 Punkte)

Es seien $l_i(t)$, $i = 0, \dots, m$ die Lagrange-Grundpolynome zu den $m + 1$ Stützstellen $a \leq t_0 < \dots < t_m \leq b$.

a) (1) Schreiben Sie eine Matlab-Funktion `grundpolynom(t,i,m,T)` für das Lagrange-Grundpolynom $l_i(t)$. Dabei sei $\mathbf{T} = (t_0, \dots, t_m)$ der Vektor mit den Stützstellen.

(2) Erstellen Sie ein Matlab-Programm, welches über den Bildschirm die Zahl m einliest und dann im Intervall $[a, b] = [-1, 1]$ bei äquidistanter Stützstellenwahl die Funktion

$$L(t) = \sum_{i=0}^m |l_i(t)|$$

zeichnet.

b) Es sei p_m das Interpolationspolynom zu den Stützpaaren (t_i, s_i) , $i = 0, \dots, m$, und q_m das Interpolationspolynom zu den Stützpaaren (t_i, r_i) , $i = 0, \dots, m$. Zeigen Sie: Für jedes $t \in [a, b]$ gilt

$$|p_m(t) - q_m(t)| \leq \varepsilon \sum_{i=0}^m |l_i(t)|$$

mit $\varepsilon := \max\{|s_i - r_i| : i = 0, \dots, m\}$.

Aufgabe 5: (4 Punkte)

a) Zeigen Sie, dass die Gauß-Quadraturformel mit $m + 1$ Stützstellen den Exaktheitsgrad $M = 2m + 1$ hat.

bitte wenden

- b) Von der stetig differenzierbaren Funktion $h : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$ sei ein lokales Minimum gesucht. Zur näherungsweisen Berechnung wird ein Abstiegsverfahren mit dem Anfangswert $y^{(0)}$ verwendet, welches nach dem k -ten Schritt im Punkt $y^{(k)}$ angelangt ist. Weiter sei A eine positiv definite $n \times n$ -Matrix.
Zeigen Sie: Gilt $\text{grad } h(y^{(k)}) \neq 0$, so ist

$$p^{(k)} = -A \cdot \text{grad } h(y^{(k)})$$

eine Abstiegsrichtung (dabei wird $\text{grad } h(y^{(k)})$ als Spaltenvektor aufgefasst).

Aufgabe 6: (6 Punkte)

- a) Ist die euklidische Matrixnorm (Schur-Norm) N_E verträglich mit der Maximum-Norm $\|\cdot\|_\infty$ (mit Beweis)?
- b) Es sei $p(t)$ das charakteristische Polynom von der Matrix

$$A = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 2 \\ 3 & -1 & -6 \\ 0 & 2 & -3 \end{pmatrix} .$$

Berechnen Sie mit dem **Verfahren von Hyman** $p(-1)$ und $p'(-1)$.